

Corrigés des TD du Chapitre 6

Exercice 1

Remarquons déjà que $\cos \theta + \sin \theta + 2 = 0 \Leftrightarrow \cos \theta = \sin \theta = -1$. Ceci est impossible donc ρ est défini $\forall \theta \in \mathbb{R}$.

Par ailleurs, la fonction $\theta \mapsto \rho(\theta)$ est 2π -périodique donc la courbe est fermée (ce qui élimine paraboles et hyperboles donc on commence à flairer une forte odeur d'ellipse...)

$\forall \theta \in \mathbb{R}$, $\rho(\theta) > 0$ et :

$$\rho = \frac{1}{\cos \theta + \sin \theta + 2} \Leftrightarrow \rho \cos \theta + \rho \sin \theta + 2\rho = 1 \Leftrightarrow 2\rho = \rho \cos \theta + \rho \sin \theta - 1 \Leftrightarrow 4\rho^2 = (\rho \cos \theta + \rho \sin \theta - 1)^2$$

Et avec $x = \rho \cos \theta$, $y = \rho \sin \theta$ et $\rho^2 = x^2 + y^2$, on obtient l'équation cartésienne :

$$4(x^2 + y^2) = (x + y - 1)^2 \Leftrightarrow 3x^2 + 3y^2 - 2xy + 2x + 2y = 1.$$

En posant se plaçant dans le repère $(O, \vec{u}_{\pi/4}, \vec{v}_{\pi/4})$ et en appelant X et Y les coordonnées dans ce nouveau repère, on a $\vec{OM} = x\vec{i} + y\vec{j} = X\vec{u}_{\pi/4} + Y\vec{v}_{\pi/4}$ donc $x = \frac{X-Y}{\sqrt{2}}$ et $y = \frac{X+Y}{\sqrt{2}}$ et l'équation devient :

$$2X^2 + 4Y^2 + 2\sqrt{2}X = 1 \Leftrightarrow \left(X + \frac{\sqrt{2}}{2}\right)^2 + 2Y^2 = 1.$$

Cette dernière équation est celle d'une ellipse dont les éléments caractéristiques dans $(O, \vec{u}_{\pi/4}, \vec{v}_{\pi/4})$ sont les suivants :

- Centre : $\Omega\left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, 0\right)$;
- Grand axe : $(\Omega, \vec{u}_{\pi/4})$;
- $a = 1$, $b = \frac{\sqrt{2}}{2}$, $c = \frac{\sqrt{2}}{2}$
- Foyers : $F(\sqrt{2}, 0)$ et $F' = O$.
- Directrices : $D : X = \frac{\sqrt{2}}{2}$ et $D' : X = -\frac{3\sqrt{2}}{2}$.

Remarque : On aurait pu remarquer que $\rho = \frac{\frac{1}{2}}{1 - \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(\theta - \frac{3\pi}{4})}$ qui est l'équation polaire d'une ellipse (en

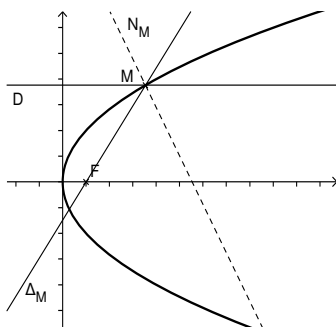
tournant le repère de $-\frac{3\pi}{4}$.

Exercice 2

Plaçons-nous dans un repère orthonormé (O, \vec{i}, \vec{j}) dans lequel P a pour équation $y^2 = 2px$.

Soit $M(x_0, y_0)$ un point de P . La tangente à P en M admet $\vec{T}(y_0, p)$ pour vecteur directeur.

Une équation de la normale N_M en M est alors $y_0(x - x_0) + p(y - y_0) = 0$.



Soit Δ la droite horizontale passant par M , d'équation $y = y_0$, et Δ_M la symétrique de Δ par rapport à N_M .

Soit $N(x, y)$ un point du plan et $N'(x', y')$, son symétrique par rapport à N_M . On a :

- $\text{mil}[NN'] \in N_M$ donc $y_0\left(\frac{x+x'}{2} - x_0\right) + p\left(\frac{y+y'}{2} - y_0\right) = 0$;
- $(NN') \perp N_M$ donc $\overline{NN'} \cdot \vec{n} = -p(x' - x) + y_0(y' - y) = 0$ où $\vec{n}(-p, y_0)$ est directeur de N_M .

Or, N est sur Δ_M si et seulement si N' est sur Δ , c'est-à-dire si et seulement si $y' = y_0$.

Les deux relations précédentes deviennent alors $\begin{cases} y_0(x+x') + p(y-y_0) = 2x_0y_0 \\ p(x'-x) - y_0(y_0-y) = 0 \end{cases}$ d'où l'on tire une équation de

Δ_M en éliminant x' :

$$\Delta_M : 2py_0x + (p^2 - y_0^2)y = p^2y_0.$$

Pour montrer que les droites Δ_M passent par un point fixe, il faudrait prendre deux points M_1 et M_2 de P et montrer que les deux droites Δ_{M_1} et Δ_{M_2} correspondantes se coupent en un point indépendant de M_1 et M_2 .

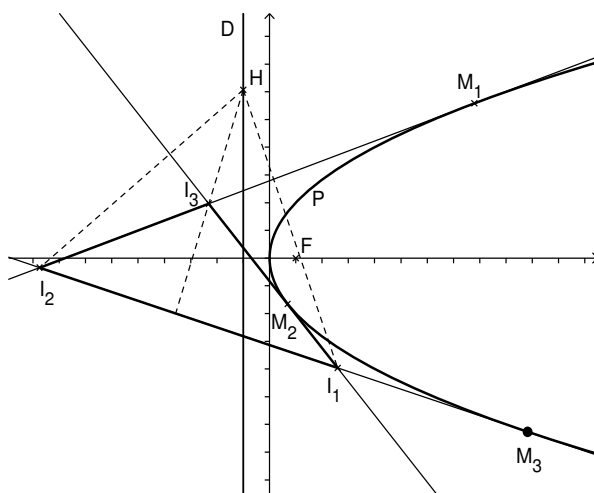
Néanmoins, on peut aller plus vite en remarquant que si l'on prend $y = 0$ dans l'équation de Δ_M , on obtient

$x = \frac{p}{2}$ qui est indépendant de M . Le point $(\frac{p}{2}, 0)$ est le foyer de P et ainsi :

Toutes les droites Δ_M passent par le foyer.

Exercice 3

Soient $M_1(x_1, y_1)$, $M_2(x_2, y_2)$ et $M_3(x_3, y_3)$ trois points distincts deux à deux de P (leurs ordonnées sont différentes deux à deux).



On appelle I_1 , l'intersection des tangentes en M_2 et M_3 ; I_2 , l'intersection des tangentes en M_1 et M_3 ; I_3 , l'intersection des tangentes en M_1 et M_2 ; H , l'orthocentre de $I_1I_2I_3$.

Les tangentes en M_2 et M_3 ont pour équations respectives $y_2y = p(x + x_2)$ et $y_3y = p(x + x_3)$.

I_1 étant l'intersection de ces tangentes, ses coordonnées vérifient les deux équations ce qui donne :

$$y_{I_1} = \frac{px_2 - px_3}{y_2 - y_3} = \frac{1}{2} \frac{y_2^2 - y_3^2}{y_2 - y_3} = \frac{y_2 + y_3}{2}$$

$$x_{I_1} = \frac{y_3}{p} y_{I_1} - x_3 = \frac{y_2 y_3 + y_3^2 - 2px_3}{2p} = \frac{y_2 y_3}{2p}$$

Ce qui donne : $I_1\left(\frac{y_2 y_3}{2p}, \frac{y_2 + y_3}{2}\right)$

La hauteur de $I_1I_2I_3$ issue de I_1 est la perpendiculaire en I_1 à (I_2I_3) , c'est-à-dire à la tangente en M_1 (car I_2 et I_3 sont sur cette tangente). Donc, un vecteur normal à cette hauteur est $\vec{T}_1(y_1, p)$ (directeur de la tangente).

Une équation de la hauteur issue de I_1 est alors :

$$y_1\left(x - \frac{y_2 y_3}{2p}\right) + p\left(y - \frac{y_2 + y_3}{2}\right) = 0 \Leftrightarrow y_1 x + py = \frac{y_1 y_2 y_3}{2p} + p \frac{y_2 + y_3}{2}.$$

De la même façon, une équation de la hauteur de $I_1I_2I_3$ issue de I_2 est :

$$y_2 x + py = \frac{y_1 y_2 y_3}{2p} + p \frac{y_1 + y_3}{2}.$$

H est l'intersection de ces deux hauteurs donc :

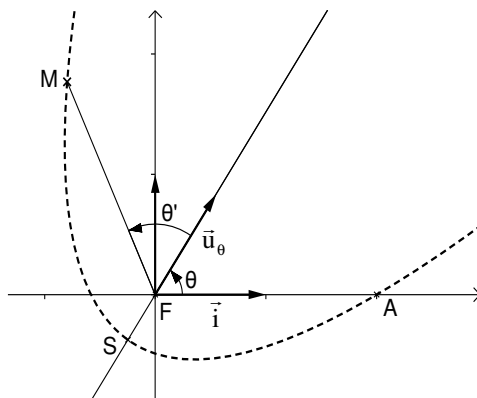
$$\begin{cases} y_1 x_H + p y_H = \frac{y_1 y_2 y_3}{2p} + p \frac{y_2 + y_3}{2} \\ y_2 x_H + p y_H = \frac{y_1 y_2 y_3}{2p} + p \frac{y_1 + y_3}{2} \end{cases} \Rightarrow (y_1 - y_2) x_H = p \frac{y_2 - y_1}{2}.$$

Or, $M_1 \neq M_2$ donc $y_1 \neq y_2$ et $x_H = -\frac{p}{2}$ ce qui prouve bien que :

H appartient à la directrice de P .

Exercice 4

Dans le repère orthonormé direct (F, \vec{i}, \vec{j}) dans lequel $A(2,0)$, soit P_θ une parabole de foyer F , passant par A et de sommet S avec $\theta = (\vec{i}, \vec{SF})$. Comme S , A et F ne peuvent être distincts et alignés, on a $\theta \neq 0$.



Dans le repère $(F, \vec{u}_\theta, \vec{v}_\theta)$, une équation polaire de P_θ est $\rho = \frac{p}{1 - \cos \theta'}$ où $M(\rho, \theta')$ est le point de la parabole de coordonnées polaires (ρ, θ') dans $(F, \vec{u}_\theta, \vec{v}_\theta)$ et p est le paramètre de la parabole.

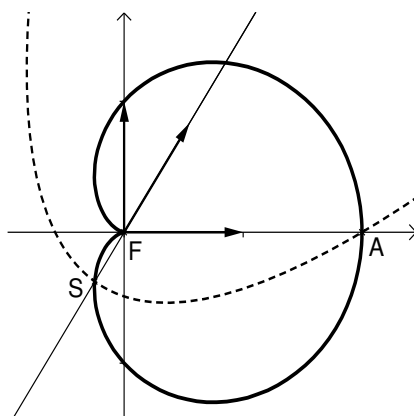
Comme le point A , de coordonnées polaires $(2, -\theta)$ dans $(F, \vec{u}_\theta, \vec{v}_\theta)$, appartient à P_θ , on a :

$$2 = \frac{p}{1 - \cos(-\theta)} \Leftrightarrow p = 2(1 - \cos \theta).$$

Alors, $\vec{FS} = -\frac{p}{2} \vec{u}_\theta = (\cos \theta - 1) \vec{u}_\theta$ donc :

Le lieu des sommets S est la courbe d'équation polaire $\rho = \cos \theta - 1$ privée de F .

La fonction $\rho : \theta \mapsto \cos \theta - 1$ est définie sur \mathbb{R} , 2π -périodique et paire donc la courbe est symétrique par rapport à (Fx) . On peut l'étudier sur $[0; \pi]$. Quel que soit θ , $\rho(\theta) \leq 0$ et $\rho'(\theta) = -\sin \theta \leq 0$ sur $[0; \pi]$ donc, entre $\theta = 0$ et $\theta = \pi$, ρ décroît de 0 à -2 . On a la courbe (qui est une *cardioïde*) :



Exercice 5

D'après la définition bifocale, l'ensemble des points M du plan tels que $MA + MB = 4$ est une ellipse de foyers A et B et telle que $a = 2$.

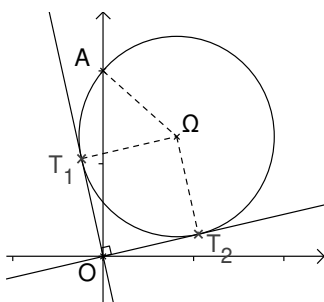
De plus, avec $A(-1;0)$ et $B(1;0)$, $AB = 2 = 2c$ donc $c = 1$ et $b^2 = a^2 - c^2 = 3$.

Une équation cartésienne de l'ellipse est donc $\frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{3} = 1$.

Exercice 6

Soit Ω le centre d'un cercle passant par A et dont les tangentes menées en O sont perpendiculaires.

Appelons T_1 et T_2 es deux points de tangence.



Considérons le quadrilatère $OT_1\Omega T_2$.

- Les tangentes sont perpendiculaires, donc $(OT_1) \perp (OT_2)$.
- Les droites (OT_1) et (OT_2) étant tangentes au cercle de centre Ω , on a $(OT_1) \perp (\Omega T_1)$ et $(OT_2) \perp (\Omega T_2)$.

Alors, $OT_1\Omega T_2$ possède trois angles droits donc c'est un rectangle.

- A , T_1 et T_2 sont tous les trois sur le cercle de centre Ω donc $\Omega T_1 = \Omega T_2 = \Omega A$.

Ainsi, le rectangle $OT_1\Omega T_2$ possède deux côtés consécutifs de même longueur $[\Omega T_1]$ et $[\Omega T_2]$ donc c'est un carré.

On a alors la relation entre diagonale et côté : $\Omega O = \sqrt{2} \Omega A$ soit $\Omega O^2 = 2 \Omega A^2$.

Si $\Omega(x, y)$, on a alors :

$$x^2 + y^2 = 2x^2 + 2(y-2)^2 \Leftrightarrow x^2 + y^2 - 8y + 8 = 0 \Leftrightarrow x^2 + (y-4)^2 = 8.$$

Et ainsi, Ω appartient au cercle C de centre $B(0, 4)$ et de rayon $\sqrt{8}$.

Réciproquement :

Si Ω est sur C , alors on montre facilement à l'aide des coordonnées que $\Omega O = \sqrt{2} \Omega A$.

Donc $\Omega O > \Omega A$ et O est à l'extérieur du cercle de centre Ω et de rayon OA . Il existe alors deux droites passant par O tangentes à ce cercle en T_1 et T_2 . Et :

- $T_1\Omega O$ est rectangle en T_1 donc $\Omega O^2 = T_1\Omega^2 + T_1O^2$ avec $T_1\Omega^2 = \Omega A^2 = \frac{1}{2} \Omega O^2$ donc $T_1\Omega = T_1O$.
- De même, $T_2\Omega = T_2O$.

Alors, $T_2\Omega = T_2O = T_1\Omega = T_1O = \Omega A$ donc $OT_1\Omega T_2$ est un losange qui possède deux angles droits donc c'est un carré et ainsi, $(OT_1) \perp (OT_2)$.

Finalement :

Le lieu recherché est le cercle de centre $B(0, 4)$ et de rayon $\sqrt{8}$.

Exercice 7

1) On se place dans un repère orthonormé (O, \vec{i}, \vec{j}) tel que l'équation de la parabole soit $y^2 = 2px$.

Soient $M_1(x_1, y_1)$ et $M_2(x_2, y_2)$ deux points de la parabole tels que les tangentes T_1 en M_1 et T_2 en M_2 soient perpendiculaires en leur point d'intersection T .

- Une équation de T_1 est $y_1 y = px + px_1$ et un vecteur directeur est $\vec{u}_1(y_1, p)$.
- Une équation de T_2 est $y_2 y = px + px_2$ et un vecteur directeur est $\vec{u}_2(y_2, p)$.

$T_1 \perp T_2$ donc $\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_2 = y_1 y_2 + p^2 = 0$.

Ceci implique que $y_1 \neq 0$ et en posant $y_1 = t \in \mathbb{R}^*$, on a :

$$x_1 = \frac{t^2}{2p}, \quad y_2 = -\frac{p^2}{t} \quad \text{et} \quad x_2 = \frac{p^4}{2pt^2}.$$

Les coordonnées du point $T = T_1 \cap T_2$ vérifient le système :

$$\begin{cases} ty_T = px_T + \frac{t^2}{2} \\ -\frac{p^2}{t}y_T = px_T + \frac{p^4}{2t^2} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} px_T = ty_T - \frac{t^2}{2} \\ (p^2 + t^2)y_T = \frac{t^4 - p^4}{2t} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_T = -\frac{p}{2} \\ y_T = \frac{1}{2}\left(t - \frac{p^2}{t}\right) \end{cases}$$

On a donc $x_T = -\frac{p}{2}$ ce qui veut dire que T est sur la directrice de la parabole.

De plus, si on pose $f(t) = t - \frac{p^2}{t}$, la fonction f est définie et dérivable sur \mathbb{R}^* avec $f'(t) = 1 + \frac{p^2}{t^2} > 0$.

Donc, sur \mathbb{R}_+^* , f est strictement croissante de $\lim_{t \rightarrow 0^+} f(t) = -\infty$ à $\lim_{t \rightarrow +\infty} f(t) = +\infty$.

Comme f est continue, $f(t)$ décrit \mathbb{R} tout entier quand t décrit \mathbb{R}_+^* et ainsi, T parcourt toute la directrice quand t décrit \mathbb{R}^* (et même deux fois, avec les valeurs négatives de t).

Finalement :

L'ensemble des points du plan où passent deux tangentes perpendiculaires à une parabole est sa directrice.

2) Plaçons-nous dans un repère orthonormé (O, \vec{i}, \vec{j}) tel que l'ellipse soit paramétrée par $\begin{cases} x = a \cos t \\ y = b \sin t \end{cases}$ avec $a > b$. Soient M_1 et M_2 deux points de l'ellipse de paramètre respectif t_1 et t_2 tels que O, M_1 et M_2 ne sont pas alignés, soit $\det(\overrightarrow{OM_1}, \overrightarrow{OM_2}) = ab(\cos t_1 \sin t_2 - \sin t_1 \cos t_2) \neq 0$.

- Une équation de la tangente T_1 à l'ellipse en M_1 est $(b \cos t_1)x + (a \sin t_1)y = ab$.
- Une équation de la tangente T_2 à l'ellipse en M_2 est $(b \cos t_2)x + (a \sin t_2)y = ab$.

Les coordonnées du point $T = T_1 \cap T_2$ vérifient le système :

$$\begin{cases} (b \cos t_1)x_T + (a \sin t_1)y_T = ab \\ (b \cos t_2)x_T + (a \sin t_2)y_T = ab \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_T = a \frac{\sin t_2 - \sin t_1}{\cos t_1 \sin t_2 - \sin t_1 \cos t_2} \\ y_T = b \frac{\cos t_1 - \cos t_2}{\cos t_1 \sin t_2 - \sin t_1 \cos t_2} \end{cases}$$

Et on peut récrire :

$$\begin{cases} x_T = a \frac{2 \cos\left(\frac{t_2 + t_1}{2}\right) \sin\left(\frac{t_2 - t_1}{2}\right)}{\sin(t_2 - t_1)} = a \frac{\cos\left(\frac{t_2 + t_1}{2}\right)}{\cos\left(\frac{t_2 - t_1}{2}\right)} \\ y_T = b \frac{2 \sin\left(\frac{t_2 + t_1}{2}\right) \sin\left(\frac{t_2 - t_1}{2}\right)}{\sin(t_2 - t_1)} = b \frac{\sin\left(\frac{t_2 + t_1}{2}\right)}{\cos\left(\frac{t_2 - t_1}{2}\right)} \end{cases}$$

Alors :

$$OT^2 = x_T^2 + y_T^2 = \frac{a^2 \cos^2\left(\frac{t_2 + t_1}{2}\right) + b^2 \sin^2\left(\frac{t_2 + t_1}{2}\right)}{\cos^2\left(\frac{t_2 - t_1}{2}\right)} = \frac{a^2 + b^2 + c^2 \cos(t_2 + t_1)}{1 + \cos(t_2 - t_1)}.$$

Par ailleurs, un vecteur directeur de T_1 est $\vec{u}_1(-a \sin t_1, b \cos t_1)$ et un vecteur directeur de T_2 est $\vec{u}_2(-a \sin t_2, b \cos t_2)$.

Avec $2 \sin t_1 \sin t_2 = \cos(t_1 - t_2) - \cos(t_1 + t_2)$ et $2 \cos t_1 \cos t_2 = \cos(t_1 - t_2) + \cos(t_1 + t_2)$, on obtient :

$$2\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_2 = 2a^2 \sin t_1 \sin t_2 + 2b^2 \cos t_1 \cos t_2 = (a^2 + b^2) \cos(t_1 - t_2) - c^2 \cos(t_1 + t_2).$$

Donc :

$$OT^2 = \frac{a^2 + b^2 + (a^2 + b^2) \cos(t_1 - t_2) - 2\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_2}{1 + \cos(t_2 - t_1)} = a^2 + b^2 - \frac{2\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_2}{1 + \cos(t_2 - t_1)}.$$

On a alors :

$$T_1 \perp T_2 \Leftrightarrow \vec{u}_1 \cdot \vec{u}_2 = 0 \Leftrightarrow OT^2 = a^2 + b^2.$$

Ainsi :

L'ensemble recherché est le cercle de centre O et de rayon $\sqrt{a^2 + b^2}$.

Exercice 8

Soient E une ellipse d'équation $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ avec $a > b$ dans un repère orthonormé et $M_o(x_o, y_o)$ un point de E .

La tangente à E en M_o a pour équation $\frac{x_o x}{a^2} + \frac{y_o y}{b^2} = 1$ donc pour vecteur normale $\vec{n}\left(\frac{x_o}{a^2}, \frac{y_o}{b^2}\right)$.

Une équation de la normale N_o à E en M_o est donc :

$$\frac{y_o}{b^2}(x - x_o) - \frac{x_o}{a^2}(y - y_o) = 0 \Leftrightarrow \frac{y_o}{b^2}x - \frac{x_o}{a^2}y - \frac{c^2}{a^2 b^2}x_o y_o = 0.$$

On peut alors calculer la distance du centre $O(0,0)$ de l'ellipse à N_o :

$$d = d(O, N_o) = \frac{\left| -\frac{c^2}{a^2 b^2} x_o y_o \right|}{\sqrt{\frac{y_o^2}{b^4} + \frac{x_o^2}{a^4}}} = c^2 \frac{|x_o y_o|}{\sqrt{a^4 y_o^2 + b^4 x_o^2}}.$$

Cette distance d est maximale si et seulement si d^2 l'est.

On veut donc maximiser la quantité $d^2 = c^4 \frac{x_o^2 b^2 (1 - \frac{x_o^2}{a^2})}{a^4 b^2 (1 - \frac{x_o^2}{a^2}) + b^4 x_o^2}$ quand $M_o(x_o, y_o)$ varie sur E .

Avec $\frac{x_o^2}{a^2} + \frac{y_o^2}{b^2} = 1$, soit $y_o^2 = b^2(1 - \frac{x_o^2}{a^2})$, on a $d^2 = \frac{c^4}{a^2} \frac{a^2 x_o^2 - x_o^4}{a^4 - c^2 x_o^2}$.

Posons $t = \frac{x_0^2}{a^2}$. Comme x_0 varie entre $-a$ et a , t varie entre 0 et 1 et :

$$d^2 = \frac{c^4}{a^2} \frac{t-t^2}{1-e^2t} = \frac{c^4}{a^2} f(t).$$

avec $e = \frac{c}{a} < 1$ et $f(t) = \frac{t-t^2}{1-e^2t}$.

La fonction f est une fonction rationnelle définie et dérivable sur $[0;1]$ et $f'(t) = \frac{e^2t^2 - 2t + 1}{(1-e^2t)^2}$.

Les racines du numérateur sont $\frac{1+\sqrt{1-e^2}}{e^2} = \frac{a}{a-b} > 1$ et $\frac{1-\sqrt{1-e^2}}{e^2} = \frac{a}{a+b} \in [0;1]$, d'où le tableau :

t	0	$\frac{a}{a+b}$	1		
f'(t)		+	0	-	
f	0	\nearrow	$f\left(\frac{a}{a+b}\right)$	\searrow	0

Ceci prouve que la distance d de O à N_0 est maximale quand $t = \frac{x_0^2}{a^2} = \frac{a}{a+b}$, soit $x_0 = \pm a\sqrt{\frac{a}{a+b}}$ donc en quatre points (symétriques par rapport aux axes, ce qui n'est pas étonnant vu les symétries de l'ellipse) :

$$\left[\left(a\sqrt{\frac{a}{a+b}}, b\sqrt{\frac{b}{a+b}} \right), \left(-a\sqrt{\frac{a}{a+b}}, b\sqrt{\frac{b}{a+b}} \right), \left(a\sqrt{\frac{a}{a+b}}, -b\sqrt{\frac{b}{a+b}} \right) \text{ et } \left(-a\sqrt{\frac{a}{a+b}}, -b\sqrt{\frac{b}{a+b}} \right) \right].$$

La distance maximale vaut alors, avec $|x_0| = a\sqrt{\frac{a}{a+b}}$ et $|y_0| = b\sqrt{\frac{b}{a+b}}$, $d_{\max} = c^2 \frac{a\sqrt{\frac{a}{a+b}} b\sqrt{\frac{b}{a+b}}}{\sqrt{a^4 b^2 \frac{b}{a+b} + b^4 a^2 \frac{a}{a+b}}}$, soit,

après moult simplifications :

$$d_{\max} = a - b$$

Exercice 9

1) Remarquons déjà que $FF' = 2c > 2a$ donc F est à l'extérieur de C et tout cercle passant par F ne peut être à l'intérieur de C .

Un cercle Γ de centre Ω et de rayon ΩF (passant par F) est tangent à C (de centre F' et de rayon $2a$) si et seulement si :

$$\Gamma \text{ et } C \text{ sont tangents extérieurement} \Leftrightarrow \Omega F' = \Omega F + 2a$$

ou

$$\Gamma \text{ et } C \text{ sont tangents intérieurement avec } C \text{ à l'intérieur de } \Gamma \Leftrightarrow \Omega F' = \Omega F - 2a.$$

Ainsi :

Un cercle Γ de centre Ω passant par F est tangent à C si et seulement si $|\Omega F' - \Omega F| = 2a$.

On retrouve la définition bifocale de l'hyperbole, donc :

H est l'ensemble des centres des cercles tangents à C et passant par F .

2) Une équation cartésienne de H dans (O, \vec{i}, \vec{j}) est $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$ et la tangente à H en $M(x_0, y_0)$ a pour équation $\frac{x_0 x}{a^2} - \frac{y_0 y}{b^2} = 1$. Par ailleurs, la directrice D associée à F est verticale, d'équation $x = \frac{a^2}{c}$.

Si M est différent de A et A' , alors $y_0 \neq 0$ donc la tangente n'est pas verticale et elle coupe D en un point T dont les coordonnées vérifient :

$$\begin{cases} x_T = \frac{a^2}{c} \\ \frac{x_0 x_T}{a^2} - \frac{y_0 y_T}{b^2} = 1 \end{cases} \Leftrightarrow T\left(\frac{a^2}{c}, \frac{b^2(x_0 - c)}{c y_0}\right).$$

On a alors :

$$\overline{FM} \cdot \overline{FT} = (x_0 - c) \left(\frac{a^2}{c} - c \right) + \frac{b^2(x_0 - c)}{c y_0} y_0 = (x_0 - c) \left(\frac{a^2 - c^2}{c} + \frac{b^2}{c} \right) = 0.$$

Donc :

$$\boxed{(FM) \perp (FT)}$$

Méthode de construction de la tangente en M :

- Construire la droite Δ perpendiculaire à (FM) en F ;
- $T = \Delta \cap D$

La tangente en M est alors la droite (TM) .

Exercice 10

Prenons un repère de centre le projeté orthogonal de F sur D , tel que D soit l'axe des abscisses et $F(0,1)$.

Soit alors H une hyperbole de centre O , admettant F pour foyer et D pour asymptote.

Les asymptotes d'une hyperbole passent par son centre donc O est sur D et $y_0 = 0$.

On a $x_0 \neq 0$ (sinon l'asymptote serait perpendiculaire au grand axe). Posons alors $x_0 = t$ avec $t \in \mathbb{R}^*$.

Le grand axe est alors (OF) .

Posons $\vec{u}_t = \frac{\overline{OF}}{\|\overline{OF}\|}$ de coordonnées $\left(\frac{-t}{\sqrt{1+t^2}}, \frac{1}{\sqrt{1+t^2}}\right)$ et \vec{v}_t unitaire et directement orthogonale à \vec{u}_t .

Appelons (x, y) les coordonnées d'un point dans l'ancien repère et (X, Y) ses coordonnées dans $(O, \vec{u}_t, \vec{v}_t)$.

On a les formules :

$$\begin{cases} x = t - \frac{tX + Y}{\sqrt{1+t^2}} \\ y = \frac{X - tY}{\sqrt{1+t^2}} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} X = \frac{y - t(x - t)}{\sqrt{1+t^2}} \\ Y = -\frac{(x - t) + yt}{\sqrt{1+t^2}} \end{cases}$$

Dans $(O, \vec{u}_t, \vec{v}_t)$, H admet une équation de la forme $\frac{X^2}{a^2} - \frac{Y^2}{b^2} = 1$ avec $c^2 = a^2 + b^2 = OF^2 = 1 + t^2$ (1).

Dans $(O, \vec{u}_t, \vec{v}_t)$, D (d'équation $y = 0$ dans l'ancien repère) admet pour équation $X = tY$.

Or, les asymptotes ont pour équation $X = \pm \frac{a}{b} Y$ donc $\frac{a}{b} = |t|$ (2).

De (1) et (2), on tire $b = 1$ et $a^2 = t^2$.

Dans $(O, \vec{u}_1, \vec{v}_1)$, les sommets de H ont pour coordonnées $(a, 0)$ et $(-a, 0)$, soit $(t, 0)$ et $(-t, 0)$.

En revenant à l'ancien repère, on obtient les coordonnées :

$$\begin{cases} x_1(t) = t - \frac{t^2}{\sqrt{1+t^2}} \\ y_1(t) = \frac{t}{\sqrt{1+t^2}} \end{cases} \text{ et } \begin{cases} x_2(t) = t + \frac{t^2}{\sqrt{1+t^2}} \\ y_2(t) = -\frac{t}{\sqrt{1+t^2}} \end{cases}$$

L'ensemble recherché est donc la réunion des deux courbes \mathcal{C}_1 et \mathcal{C}_2 paramétrées comme ci-dessus quand t décrit \mathbb{R}^* .

Remarquons que pour tout $t \in \mathbb{R}^*$, $\begin{cases} x_2(-t) = -x_1(t) \\ y_2(-t) = y_1(t) \end{cases}$ donc la courbe \mathcal{C}_2 est la symétrique de \mathcal{C}_1 par rapport à l'axe des ordonnées.

Nous n'étudierons que \mathcal{C}_1 .

Les fonctions x_1 et y_1 sont définies et dérivables sur \mathbb{R} et $\begin{cases} x_1'(t) = \frac{(1+t^2)\sqrt{1+t^2} - 2t - t^3}{(1+t^2)\sqrt{1+t^2}} \\ y_1'(t) = \frac{1}{(1+t^2)\sqrt{1+t^2}} \end{cases}$.

On a $y_1'(t) > 0$ pour tout t et $x_1'(t) > 0$ pour $t \leq 0$. Si $t > 0$, on peut écrire :

$$x_1'(t) = \frac{(1+t^2)^3 - (2t+t^3)^2}{\left[(1+t^2)\sqrt{1+t^2} + (2t+t^3) \right] (1+t^2)\sqrt{1+t^2}} = \frac{1-t^2-t^4}{\left[(1+t^2)\sqrt{1+t^2} + (2t+t^3) \right] (1+t^2)\sqrt{1+t^2}}.$$

Les racines de $1-X-X^2$ sont $\frac{-1+\sqrt{5}}{2}$ et $\frac{-1-\sqrt{5}}{2}$ donc $1-X-X^2 = -(X - \frac{\sqrt{5}-1}{2})(X + \frac{1+\sqrt{5}}{2})$ et :

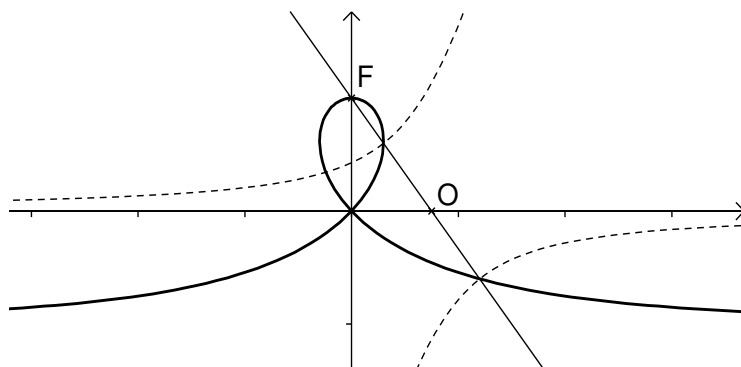
$$x_1'(t) = \frac{(t^2 + \frac{1+\sqrt{5}}{2})(\frac{\sqrt{5}-1}{2} - t^2)}{\left[(1+t^2)\sqrt{1+t^2} + (2t+t^3) \right] (1+t^2)\sqrt{1+t^2}} = \frac{(t^2 + \frac{1+\sqrt{5}}{2})(\sqrt{\frac{\sqrt{5}-1}{2}} + t)(\sqrt{\frac{\sqrt{5}-1}{2}} - t)}{\left[(1+t^2)\sqrt{1+t^2} + (2t+t^3) \right] (1+t^2)\sqrt{1+t^2}}.$$

Ici, on a considéré $t > 0$ donc $x_1'(t)$ est du signe de $t_0 - t$ avec $t_0 = \sqrt{\frac{\sqrt{5}-1}{2}}$.

On obtient le tableau :

t	$-\infty$	0	t_0	$+\infty$
$x'(t)$		+	+	0 -
x	$-\infty$	0	0	$x(t_0)$ 0
y	-1	0	0	$y(t_0)$ 1
$y'(t)$		+		+

Et la courbe (en gras) :



Exercice 11

Remarquons déjà qu'ici $a^2 = 1$ et $b^2 = 3$ donc $c^2 = a^2 + b^2 = 4$ et $c = 2$.

Soit un cercle C de centre Ω passant par le sommet A et le foyer F qui recoupe H en trois points M_1, M_2 et M_3 . Cela est toujours le cas, sauf si le centre de C est le milieu de $[AF]$, auquel cas l'un des trois points est confondu avec A . On suppose donc que C n'est pas le cercle diamètre $[AF]$, donc que Ω n'est pas sur (Oy) .

Comme $\Omega A = \Omega F$, Ω appartient à la médiatrice de $[AF]$ qui a pour équation $x = \frac{x_A + x_F}{3} = \frac{1}{2}$.

Soit $t \in \mathbb{R}^*$ l'ordonnée de Ω et R est le rayon de C . On a $R^2 = \Omega A^2 = \frac{9}{4} + t^2$ et une équation de C est alors :

$$\left(x - \frac{1}{2}\right)^2 + (y - t)^2 = \frac{9}{4} + t^2 \Leftrightarrow x^2 - x + y^2 - 2ty = 2.$$

Prouver que $M_1 M_2 M_3$ est un triangle équilatéral revient à prouver que son centre de gravité G est confondu avec le centre de son cercle circonscrit, soit Ω .

Si on pose $M_i(x_i, y_i)$ pour $i = 1, 2$ et 3 , on a $x_G = \frac{x_1 + x_2 + x_3}{3}$ et $y_G = \frac{y_1 + y_2 + y_3}{3}$.

Déterminer les coordonnées des points d'intersection de C et H revient à résoudre le système :

$$\begin{cases} x^2 - x + y^2 - 2ty = 2 \\ x^2 - \frac{y^2}{3} = 1 \end{cases}$$

Et on cherche les solutions telles que $y \neq 0$ pour ne pas prendre A en compte.

Par soustraction des deux équations, on obtient **(1)** : $x = \frac{4}{3}y^2 - 2ty - 1$.

En remplaçant dans la seconde équation :

$$\left(\frac{4}{3}y^2 - 2ty - 1\right)^2 - \frac{y^2}{3} = 1 \Leftrightarrow \frac{16}{9}y^4 - \frac{16}{3}ty^3 + (4t^2 - 3)y^2 + 4ty = 0.$$

Comme on a supposé $y \neq 0$, on peut simplifier et y_1, y_2 et y_3 sont les solutions de :

$$y^3 - 3ty^2 + \frac{9(4t^2 - 3)}{16}y + \frac{9}{4}t = 0.$$

Alors, $y^3 - 3ty^2 + \frac{9(4t^2 - 3)}{16}y + \frac{9}{4}t = (y - y_1)(y - y_2)(y - y_3)$ et en développant le second membre, on obtient :

$$y^3 - 3ty^2 + \frac{9(4t^2 - 3)}{16}y + \frac{9}{4}t = y^3 - (y_1 + y_2 + y_3)y^2 + (y_1y_2 + y_2y_3 + y_3y_1)y - y_1y_2y_3.$$

Par identification, on a alors :

$$y_1 + y_2 + y_3 = 3t$$

$$y_1y_2 + y_2y_3 + y_3y_1 = \frac{9(4t^2 - 3)}{16}$$

$$y_1y_2y_3 = -\frac{9}{4}t$$

Remarque : Les quantités $y_1 + y_2 + y_3$, $y_1y_2 + y_2y_3 + y_3y_1$ et $y_1y_2y_3$ s'appellent fonctions symétriques de racines. On en reparlera dans l'année.

D'après la première égalité, on a bien : $y_G = \frac{y_1 + y_2 + y_3}{3} = t = y_\Omega$. Et, d'après (1) :

$$\begin{aligned} x_G &= \frac{x_1 + x_2 + x_3}{3} = \frac{1}{3} \left[\left(\frac{4}{3}y_1^2 - 2ty_1 - 1 \right) + \left(\frac{4}{3}y_2^2 - 2ty_2 - 1 \right) + \left(\frac{4}{3}y_3^2 - 2ty_3 - 1 \right) \right] \\ &= \frac{1}{3} \left[\frac{4}{3}(y_1^2 + y_2^2 + y_3^2) - 2t(y_1 + y_2 + y_3) - 3 \right] = \frac{1}{3} \left[\frac{4}{3}(y_1^2 + y_2^2 + y_3^2) - 6t^2 - 3 \right] \end{aligned}$$

Or, $y_1^2 + y_2^2 + y_3^2 = (y_1 + y_2 + y_3)^2 - 2(y_1y_2 + y_2y_3 + y_3y_1) = (3t)^2 - 2 \frac{9(4t^2 - 3)}{16} = \frac{9}{2}t^2 + \frac{27}{8}$ donc :

$$x_G = \frac{1}{3} \left[\frac{4}{3} \left(\frac{9}{2}t^2 + \frac{27}{8} \right) - 6t^2 - 3 \right] = \frac{1}{3} \left[6t^2 + \frac{9}{2} - 6t^2 - 3 \right] = \frac{1}{2} = x_\Omega.$$

Finalement, on a bien $G = \Omega$ donc :

$M_1M_2M_3$ est un triangle équilatéral.

Exercice 12

a) $mx^2 + 4mx + (m-1)y^2 + 2 = 0$.

On peut transformer l'équation en $m(x+2)^2 + (m-1)y^2 = 4m-2$ et la nature de la courbe dépend de la position de m par rapport à 0, 1 et $\frac{1}{2}$.

- Si $m = 0$, l'équation devient $y = \pm 2$ et la courbe est la réunion de deux droites horizontales.
- Si $m = 1$, l'équation devient $x = -2 \pm \sqrt{2}$ et la courbe est la réunion de deux droites verticales.
- Si $m = \frac{1}{2}$, l'équation devient $y = \pm(x+2)$ et la courbe est la réunion de deux droites.

Si m est différent de 0, 1 et $\frac{1}{2}$, on peut écrire :

$$\frac{(x+2)^2}{A_m} + \frac{y^2}{B_m} = 1.$$

avec $A_m = 4 \frac{m-1/2}{m}$ et $B_m = 4 \frac{m-1/2}{m-1}$.

- Si $m < 0$, alors $A_m > 0$ et $B_m > 0$, donc la courbe est une ellipse.
- Si $0 < m < \frac{1}{2}$, alors $A_m < 0$ et $B_m > 0$, donc la courbe est une hyperbole de grand axe (Oy).
- Si $\frac{1}{2} < m < 1$, alors $A_m > 0$ et $B_m < 0$, donc la courbe est une hyperbole de grand axe (Ox).
- Si $m > 1$, alors $A_m > 0$ et $B_m > 0$, donc la courbe est à nouveau une ellipse.

b) $x^2 + 2mxy + y^2 + 2mx - m^2 = 0$.

Si $m = 0$, l'équation devient $x^2 + y^2 = 0$ donc la courbe est réduite au point O.

On a vu dans l'exercice 1 qu'en se plaçant dans le repère $(O, \bar{u}_{\pi/4}, \bar{v}_{\pi/4})$ et en appelant X et Y les coordonnées dans ce nouveau repère, on a :

$$x = \frac{X-Y}{\sqrt{2}} \text{ et } y = \frac{X+Y}{\sqrt{2}}.$$

Alors $x^2 + y^2 = X^2 + Y^2$ et $2xy = X^2 - Y^2$ donc :

$$\begin{aligned} x^2 + 2mxy + y^2 + 2mx - m^2 = 0 &\Leftrightarrow X^2 + Y^2 + m(X^2 - Y^2) + \sqrt{2}m(X - Y) - m^2 = 0 \\ &\Leftrightarrow (1+m)X^2 + (1-m)Y^2 + \sqrt{2}mX - \sqrt{2}mY = m^2 \end{aligned}$$

- Si $m = -1$, l'équation devient :

$$2Y^2 - \sqrt{2}X + \sqrt{2}Y = 1 \Leftrightarrow \left(Y + \frac{\sqrt{2}}{4}\right)^2 = \frac{\sqrt{2}}{2} \left(X + \frac{5\sqrt{2}}{8}\right).$$

La courbe est une parabole (d'axe dirigé par $\bar{u}_{\pi/4}$).

- Si $m = 1$, l'équation devient :

$$2X^2 + \sqrt{2}X - \sqrt{2}Y = 1 \Leftrightarrow Y + \frac{5\sqrt{2}}{8} = \sqrt{2} \left(X + \frac{\sqrt{2}}{4}\right)^2.$$

La courbe est une parabole (d'axe dirigé par $\bar{v}_{\pi/4}$).

Maintenant, si $m \neq 0$ et $m^2 \neq 1$, l'équation peut se récrire :

$$(1+m) \left(X + \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{m}{1+m} \right)^2 + (1-m) \left(Y - \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{m}{1-m} \right)^2 = m^2 \frac{2-m^2}{1-m^2}.$$

- Si $m = -\sqrt{2}$, l'équation devient $Y = \pm \frac{1}{\sqrt{3}} \left(X - \frac{1}{1-\sqrt{2}} \right) - \frac{1}{1+\sqrt{2}}$. La courbe est donc la réunion de deux droites.
- Si $m = \sqrt{2}$, l'équation devient $Y = \pm \sqrt{3} \left(X + \frac{1}{1+\sqrt{2}} \right) + \frac{1}{1-\sqrt{2}}$. La courbe est donc la réunion de deux droites.
- Si $m^2 \neq 2$, l'équation devient :

$$\frac{\left(X + \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{m}{1+m} \right)^2}{A_m} + \frac{\left(Y - \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{m}{1-m} \right)^2}{B_m} = 1.$$

avec $A_m = \frac{m^2}{(1+m)^2} \frac{2-m^2}{1-m}$ et $B_m = \frac{m^2}{(1-m)^2} \frac{2-m^2}{1+m}$.

La nature de la courbe dépend du signe de A_m et B_m . On a le tableau de signes :

m	$-\infty$	$-\sqrt{2}$	-1	1	$\sqrt{2}$	$+\infty$
A_m	$-$	0	$+$	$+$	$-$	$+$
B_m	$+$	0	$-$	$+$	$+$	$-$

On constate que A_m et B_m ne sont jamais simultanément négatif donc la courbe est toujours définie et :

- Si $m \in]-\infty; -\sqrt{2}[\cup]1; \sqrt{2}[$, la courbe est une hyperbole d'axe dirigé par $\vec{v}_{\pi/4}$;
- Si $m \in]-\sqrt{2}; 1[\cup]\sqrt{2}; +\infty[$, la courbe est une hyperbole d'axe dirigé par $\vec{u}_{\pi/4}$;
- Si $m \in]-1; 1[$, la courbe est une ellipse.

On peut résumer dans le tableau suivant :

m	$m < -\sqrt{2}$	$-\sqrt{2}$	$-\sqrt{2} < m < -1$	-1	$-1 < m < 0$	0
Nature de la courbe	<i>Hyperbole</i>	<i>Deux droites</i>	<i>Hyperbole</i>	<i>Parabole</i>	<i>Ellipse</i>	<i>Point</i>
m	$0 < m < 1$	1	$1 < m < \sqrt{2}$	$\sqrt{2}$	$m > \sqrt{2}$	
Nature de la courbe	<i>Ellipse</i>	<i>Parabole</i>	<i>Hyperbole</i>	<i>Deux droites</i>	<i>Hyperbole</i>	

