

## Corrigés des TD du chapitre 18

### Exercice 1

On se place dans un repère orthonormé du plan d'origine  $O$  et on appelle  $\mathcal{C}$  la courbe que l'on étudie.

$$\mathcal{C} : M(t) \begin{cases} x(t) = \cos^2 t + \ln(\sin t) \\ y(t) = \sin t \cos t \end{cases}$$

Les fonctions  $t \mapsto x(t)$  et  $t \mapsto y(t)$  sont définies, de classe  $C^\infty$  et  $2\pi$ -périodiques sur  $\bigcup_{k \in \mathbb{Z}} ]2k\pi, (2k+1)\pi[$ .

La courbe  $\mathcal{C}$  est entièrement décrite quand  $t$  décrit  $]0, \pi[$ .

Pour tout  $t \in ]0, \pi[$ ,  $\pi - t \in ]0, \pi[$ , et on a  $x(\pi - t) = x(t)$  et  $y(\pi - t) = -y(t)$ , donc  $\mathcal{C}$  est symétrique par rapport à l'axe  $(Ox)$  et on peut l'étudier sur  $]0, \frac{\pi}{2}[$ .

$$\text{On a alors pour tout } t \in ]0, \frac{\pi}{2}[ : \begin{cases} x'(t) = -2 \sin t \cos t + \frac{\cos t}{\sin t} = \frac{\cos t}{\sin t} \cos 2t \\ y'(t) = \cos 2t \end{cases}$$

D'où le tableau :

$t$	0	$\pi/4$	$\pi/2$
$x'(t)$	$+\infty$	+	0
$x$	$-\infty$	$(1 - \ln 2)/2$	0
$y$	0	$1/2$	0
$y'(t)$	1	+	0
			+
			-1

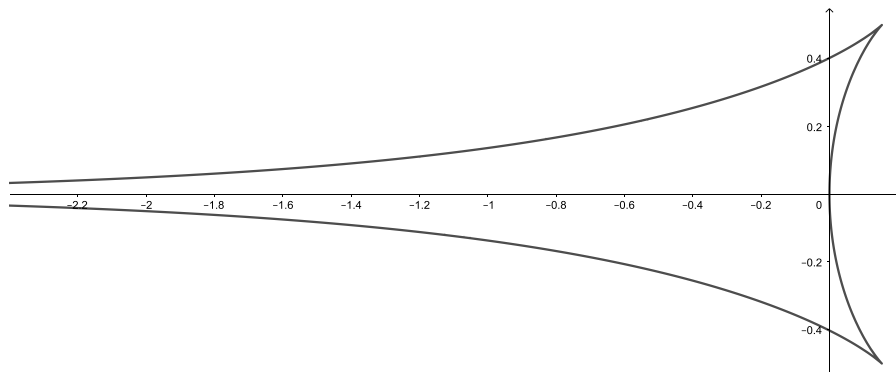
*Tangentes particulières :*

La tangente est toujours dirigée par  $\vec{u} \begin{vmatrix} \cos t \\ \sin t \end{vmatrix}$ . Il y a une tangente verticale quand  $t = \frac{\pi}{2}$  et  $M\left(\frac{\pi}{4}\right)$ , de coordonnées  $\left(\frac{1 - \ln 2}{2}; \frac{1}{2}\right)$ , est un point de rebroussement, avec une demi-tangente dirigée par  $\vec{u}(1;1)$ .

*Branche infinie :*

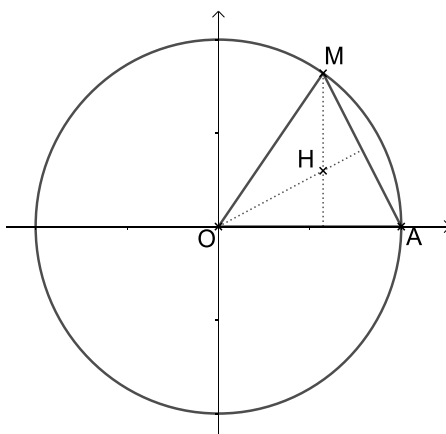
On a  $\lim_{t \rightarrow 0^+} x(t) = -\infty$  et  $\lim_{t \rightarrow 0^+} y(t) = 0$ , donc l'axe  $(Ox)$  est asymptote à  $\mathcal{C}$  quand  $t \rightarrow 0^+$ .

*Courbe :*



**Exercice 2**

Quitte à modifier le repère, on peut supposer que  $O$  est le centre et  $A$  le point de coordonnées  $(a;0)$ .



Posons  $t = (\overline{OA}, \overline{OM})$ , donc  $M(a \cos t, a \sin t)$  et notons  $H(x(t), y(t))$  l'orthocentre de  $OAM$ .

Remarquons que si  $M = A$  ou  $A'$  (où  $A'$  est le point diamétralement opposé à  $A$  sur  $\mathcal{C}$ ), le triangle est aplati et  $H$  n'est pas défini. Donc, on suppose  $M \neq A$  et  $A'$ , donc  $t \neq 0$  [ $\pi$ ] (et  $\sin t \neq 0$ ).

On a alors :

- $(OH) \perp (AM)$  donc  $\overline{OH} \cdot \overline{AM} = x(t)(a \cos t - a) + y(t)(a \sin t) = 0$ , soit :  $x(t) \cos t + y(t) \sin t = x$ .
- $(AH) \perp (OM)$  donc  $\overline{AH} \cdot \overline{OM} = (x(t) - a)a \cos t + y(t)a \sin t = 0$ , soit :  $x(t) \cos t + y(t) \sin t = a \cos t$ .

On obtient alors :

$$\begin{cases} x(t) \cos t + y(t) \sin t = x \\ x(t) \cos t + y(t) \sin t = a \cos t \end{cases}$$

Donc :

$$\begin{cases} x(t) = a \cos t \\ y(t) = \frac{a(1 - \cos t) \cos t}{\sin t} \end{cases}$$

Les fonctions  $t \mapsto x(t)$  et  $t \mapsto y(t)$  sont définies, de classe  $C^\infty$  et  $2\pi$ -périodiques sur  $\mathbb{R} \setminus \{k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$ .

La courbe est entièrement décrite quand  $t$  décrit  $]-\pi, 0[ \cup ]0, \pi[$ .

Les fonctions  $t \mapsto x(t)$  et  $t \mapsto y(t)$  sont respectivement paire et impaire, donc la courbe est symétrique par rapport à l'axe  $(Ox)$  et on peut l'étudier sur  $]0, \pi[$ . Alors, pour tout  $t \in ]0, \pi[$ , on a :

$$\begin{cases} x'(t) = -a \sin t \\ y'(t) = a(1 - \cos t) \frac{\cos^2 t + \cos t - 1}{\sin^2 t} \end{cases}$$

Les racines de  $X^2 + X - 1$  sont  $\frac{-1 + \sqrt{5}}{2} \approx 0,6$  et  $\frac{-1 - \sqrt{5}}{2} \approx -1,6$ .

En posant  $t_0 = \arccos\left(\frac{\sqrt{5}-1}{2}\right)$ , on a :

$$y(t) = a \frac{1 - \cos t}{\sin^2 t} \left( \cos t + \frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right) (\cos t - \cos t_0).$$

On obtient le tableau :

$t$	0	$t_0$	$\pi$
$x'(t)$		-	
$x$	$a$		$-a$
$y$	0	$y(t_0)$	$-\infty$
$y'(t)$	+	0	-

On a :

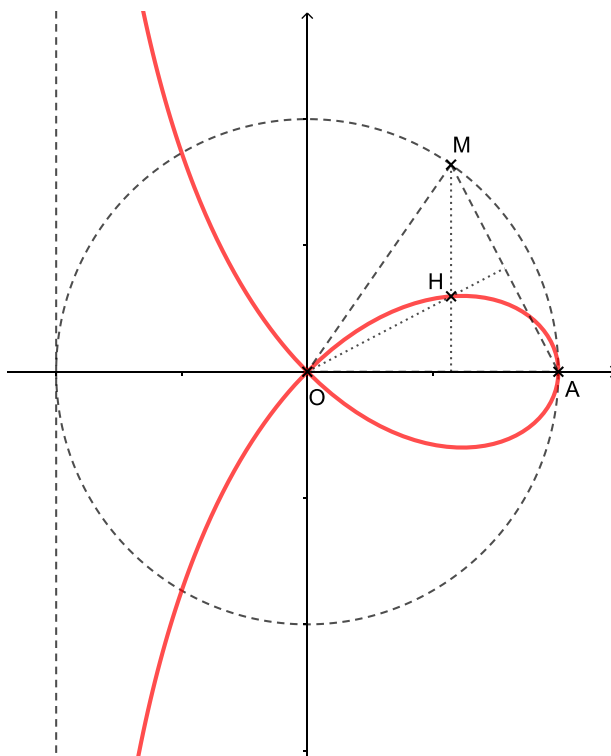
$$y(t) = a \cos t \frac{1 - \cos t}{\sin t} = a \cos t \frac{t^2/2 + o(t^2)}{t + o(t^2)} = a \cos t \frac{t/2 + o(t)}{1 + o(t)} \Rightarrow \lim_{t \rightarrow 0} y(t) = 0.$$

Comme  $x(0) = a$ , la courbe peut être prolongée au point  $(a, 0)$  quand  $t \rightarrow 0$ .

Enfin :

- En  $t = 0$ ,  $x'(0) = 0$  et  $\lim_{t \rightarrow 0} y'(t) = a \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t^2/2 + o(t^2)}{t^2 + o(t^2)} = \frac{a}{2}$  : il y a une tangente verticale.
- En  $t = t_0$ , il y a une tangente horizontale.
- Quand  $t \rightarrow \pi$ , il y a une asymptote verticale d'équation  $x = -a$ .

On obtient la courbe (en rouge sur la figure suivante).



**Exercice 3**

Remarquons que  $O \in C$  et pour tout point  $M(x, y)$  différent de  $O$ , on peut écrire de manière unique :

$$\begin{cases} x = r \cos t \\ y = r \sin t \end{cases} \text{ avec } r \in \mathbb{R}_+^* \text{ et } t \in [0, 2\pi[.$$

On a alors :

$$M(x, y) \in C \Leftrightarrow (x^2 + y^2)^3 = (x^2 - y^2)^2 \Leftrightarrow r^6 = r^4 (\cos^2 t - \sin^2 t)^2 \Leftrightarrow r^2 = \cos^2 2t \Leftrightarrow r = |\cos 2t|.$$

Donc :

$$M(x, y) \in C \Leftrightarrow \begin{cases} x = |\cos 2t| \cos t \\ y = |\cos 2t| \sin t \end{cases}$$

Ainsi, un paramétrage de  $C$  est :

$$\begin{cases} x(t) = |\cos 2t| \cos t \\ y(t) = |\cos 2t| \sin t \end{cases}$$

Si on pose  $f(x, y) = (x^2 + y^2)^3 - (x^2 - y^2)^2$ ,  $f$  est de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}^2$  et pour tout  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$  :

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0 &\Leftrightarrow \begin{cases} 6x(x^2 + y^2)^2 - 4x(x^2 - y^2) = 0 \\ 6y(x^2 + y^2)^2 + 4y(x^2 - y^2) = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow x = y = 0 \text{ ou } \begin{cases} 3(x^2 + y^2)^2 = 2(x^2 - y^2) \\ 3(x^2 + y^2)^2 = -2(x^2 - y^2) \end{cases} \Leftrightarrow (x, y) = (0, 0) \end{aligned}$$

Et, comme  $O(0, 0) \in C$  :

Le seul point singulier de  $C$  est l'origine  $O$ .

**Exercice 4**

Si on pose  $f(x, y) = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - 1$ ,  $f$  est de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}^2$  et pour tout  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$  :

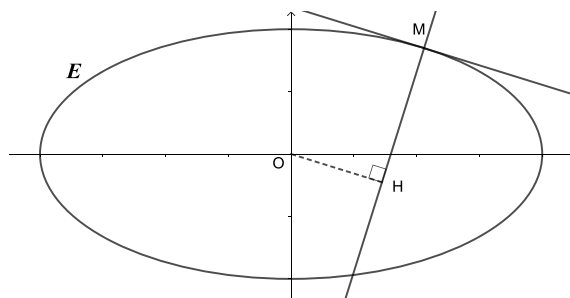
$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 2\frac{x}{a^2} \text{ et } \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 2\frac{y}{b^2}.$$

On a  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0$  si et seulement si  $x = y = 0$  et, comme  $O(0, 0) \notin \mathcal{E}$ , la courbe est régulière.

Soit  $M(x_0, y_0) \in \mathcal{E}$  et  $H$  le projeté orthogonal de  $O$  sur la normale  $\mathcal{N}$  à  $\mathcal{E}$  en  $M$ , comme sur la figure donnée plus loin. On a :

$$d(O, \mathcal{N}) = OH.$$

Figure :



La normale  $\mathcal{N}$  à  $\mathcal{E}$  en  $M$  est la droite dirigé par  $\overrightarrow{\text{grad}} f(x_0, y_0) = 2\left(\frac{x_0}{a^2}\vec{i} + \frac{y_0}{b^2}\vec{j}\right)$  et passant par  $M$ , donc d'équation :

$$\frac{y_0}{b^2}(x - x_0) - \frac{x_0}{a^2}(y - y_0) = 0.$$

On a alors :

$$\begin{cases} H(x_H, y_H) \in \mathcal{N} \\ \overrightarrow{OH} \cdot \overrightarrow{\text{grad}} f(x_0, y_0) = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{y_0}{b^2}(x_H - x_0) - \frac{x_0}{a^2}(y_H - y_0) = 0 \\ x_H \frac{x_0}{a^2} + y_H \frac{y_0}{b^2} = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_H = \frac{a^2(a^2 - b^2)x_0 y_0^2}{b^4 x_0^2 + a^4 y_0^2} \\ y_H = \frac{b^2(b^2 - a^2)x_0^2 y_0}{b^4 x_0^2 + a^4 y_0^2} \end{cases}$$

Et :

$$OH^2 = x_H^2 + y_H^2 = \left(\frac{a^2(a^2 - b^2)x_0 y_0^2}{b^4 x_0^2 + a^4 y_0^2}\right)^2 + \left(\frac{b^2(b^2 - a^2)x_0^2 y_0}{b^4 x_0^2 + a^4 y_0^2}\right)^2 = (a^2 - b^2)^2 \frac{x_0^2 y_0^2}{b^4 x_0^2 + a^4 y_0^2}.$$

Si on pose  $t = \frac{x_0^2}{a^2} \in [0, 1]$ , on a  $\frac{y_0^2}{b^2} = 1 - t$  car  $\frac{x_0^2}{a^2} + \frac{y_0^2}{b^2} = 1$ , et  $OH^2 = (a^2 - b^2)^2 h(t)$  avec :

$$h(t) = \frac{t(1-t)}{b^2 t + a^2(1-t)}.$$

La fonction  $h$  est définie et dérivable sur  $[0, 1]$  (car rationnelle) et :

$$h'(t) = \frac{a^2(1-t)^2 - b^2 t^2}{(b^2 t + a^2(1-t))^2} = \frac{a(1-t) + bt}{(b^2 t + a^2(1-t))^2} (a - (a+b)t).$$

On a  $h'(t) \geq 0$  pour  $t \in \left[0, \frac{a}{a+b}\right]$  et  $h'(t) \leq 0$  pour  $t \in \left[\frac{a}{a+b}, 1\right]$ , donc  $h$  est maximale quand  $t = \frac{a}{a+b}$ .

Ainsi,  $OH$  est maximale quand  $x_0 = \pm a\sqrt{\frac{a}{a+b}}$  et  $y_0 = \pm b\sqrt{\frac{b}{a+b}}$ , et donc :

Les normales à  $\mathcal{E}$  les plus éloignées de  $O$  sont les normales aux points :

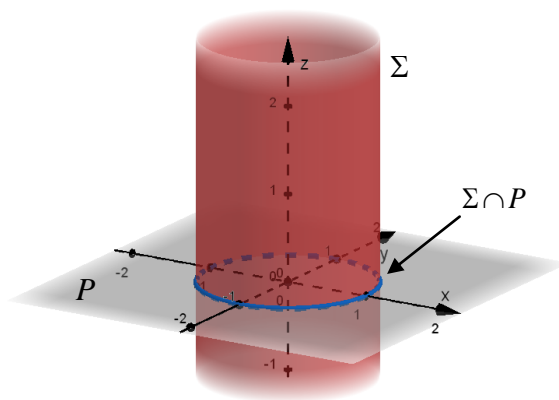
$$\left(a\sqrt{\frac{a}{a+b}}, b\sqrt{\frac{b}{a+b}}\right), \left(a\sqrt{\frac{a}{a+b}}, -b\sqrt{\frac{b}{a+b}}\right), \left(-a\sqrt{\frac{a}{a+b}}, b\sqrt{\frac{b}{a+b}}\right) \text{ et } \left(-a\sqrt{\frac{a}{a+b}}, -b\sqrt{\frac{b}{a+b}}\right)$$

### Exercice 5

1) On a  $\Sigma = f^{-1}(\{1\}) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid f(x, y, z) = x^2 + y^2 = 1\}$ , donc l'intersection de  $\Sigma$  et du plan  $P$  d'équation  $z = 0$  est la courbe d'équation  $x^2 + y^2 = 1$  dans ce plan :

$\Sigma \cap P$  est le cercle de centre  $O$  et de rayon 1 dans la plan  $P$ .

La surface  $\Sigma$  est un cylindre de révolution (autour de l'axe de  $z$ ) et on obtient le graphique :



2) L'application  $f$  est de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}^3$  (polynomiale) avec pour tout  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  :

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) = 2x, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z) = 2y \quad \text{et} \quad \frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) = 0$$

Comme  $f(x, y, z) = 1$  est une équation de  $\Sigma$ , une équation du plan tangent à  $\Sigma$  en  $M_0(x_0, y_0, z_0)$  est :

$$2x_0(x - x_0) + 2y_0(y - y_0) = 0.$$

Avec  $x_0^2 + y_0^2 = 1$ , on obtient :

$$x_0x + y_0y = 1$$

3) a. Les applications  $h_1 : t \mapsto (\cos(t + \varphi), \sin(t + \varphi), z_0)$  et  $h_2 : t \mapsto (x_0, y_0, z_0 + t)$  sont de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}$  et à valeurs dans  $\mathbb{R}^3$ , avec :

$$h_1' : t \mapsto (-\sin(t + \varphi), \cos(t + \varphi), 0) \quad \text{et} \quad h_2' : t \mapsto (0, 0, 1).$$

L'application  $g$  est de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}^3$ , donc, d'après la règle de la chaîne,  $G_1 = g \circ h_1$  et  $G_2 = g \circ h_2$  sont de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}$  et pour tout  $t \in \mathbb{R}$  :

$$G_1'(t) = -\sin(t + \varphi) \frac{\partial g}{\partial x}(\cos(t + \varphi), \sin(t + \varphi), z_0) + \cos(t + \varphi) \frac{\partial g}{\partial y}(\cos(t + \varphi), \sin(t + \varphi), z_0)$$

$$G_2'(t) = \frac{\partial g}{\partial z}(x_0, y_0, z_0 + t)$$

Finalement, avec  $(x_0, y_0) = (\cos \varphi, \sin \varphi)$ , on peut conclure que :

$$G_1 \text{ et } G_2 \text{ sont dérivables en } 0, \text{ avec } G_1'(0) = -y_0 \frac{\partial g}{\partial x}(x_0, y_0, z_0) + x_0 \frac{\partial g}{\partial y}(x_0, y_0, z_0) \text{ et } G_2'(0) = \frac{\partial g}{\partial z}(x_0, y_0, z_0).$$

b. Remarquons que pour tout  $t \in \mathbb{R}$ ,  $(\cos(t + \varphi), \sin(t + \varphi), z_0) \in \Sigma$  (car  $\cos^2(t + \varphi) + \sin^2(t + \varphi) = 1$ ) et comme la restriction de  $g$  à  $\Sigma$  admet un extremum local en  $M_0$  et  $G_1(0) = g(x_0, y_0, z_0)$ ,  $G_1$  admet un extremum local en 0, et comme  $G_1$  est dérivable sur  $\mathbb{R}$  :

$$G_1'(0) = -y_0 \frac{\partial g}{\partial x}(x_0, y_0, z_0) + x_0 \frac{\partial g}{\partial y}(x_0, y_0, z_0) = 0.$$

De même, pour tout  $t \in \mathbb{R}$ ,  $(x_0, y_0, z_0 + t) \in \Sigma$  (car  $x_0^2 + y_0^2 = 1$ ) et  $G_2(0) = g(x_0, y_0, z_0)$ , donc  $G_2$  admet un extremum local en 0, et comme  $G_2$  est dérivable sur  $\mathbb{R}$  :

$$G_2'(0) = \frac{\partial g}{\partial z}(x_0, y_0, z_0) = 0.$$

On a donc :

$$\begin{aligned} \nabla f(M_0) &= \left( \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0, z_0), \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0, z_0), \frac{\partial f}{\partial z}(x_0, y_0, z_0) \right) = 2(x_0, y_0, 0) \\ \nabla g(M_0) &= \left( \frac{\partial g}{\partial x}(x_0, y_0, z_0), \frac{\partial g}{\partial y}(x_0, y_0, z_0), \frac{\partial g}{\partial z}(x_0, y_0, z_0) \right) = \left( \frac{\partial g}{\partial x}(x_0, y_0, z_0), \frac{\partial g}{\partial y}(x_0, y_0, z_0), 0 \right) \end{aligned}$$

Ainsi,  $\nabla f(M_0)$  et  $\nabla g(M_0)$  appartiennent tous les deux au plan vectoriel  $\text{Vect}(\vec{i}, \vec{j})$  et :

$$\det_{(\vec{i}, \vec{j})}(\nabla f(M_0), \nabla g(M_0)) = \begin{vmatrix} x_0 & \frac{\partial g}{\partial x}(x_0, y_0, z_0) \\ y_0 & \frac{\partial g}{\partial y}(x_0, y_0, z_0) \end{vmatrix} = x_0 \frac{\partial g}{\partial y}(x_0, y_0, z_0) - y_0 \frac{\partial g}{\partial x}(x_0, y_0, z_0) = 0.$$

Donc :

$\nabla f(M_0)$  et  $\nabla g(M_0)$  sont colinéaires.

### Exercice 6

1) Posons  $f(x, y, z) = xyz - 1$ . Alors,  $f(x, y, z) = 0$  est une équation de  $\Sigma$ .

L'application  $f$  est de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}^3$  (car polynomiale) et pour tout  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  :

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) = yz, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z) = xz \quad \text{et} \quad \frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) = xy.$$

Or, pour tout point de  $\Sigma$ ,  $xyz = 1$ , donc  $x, y$  et  $z$  sont tous les trois non nuls et ainsi, pour tout  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  :

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) \neq 0, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z) \neq 0 \quad \text{et} \quad \frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) \neq 0.$$

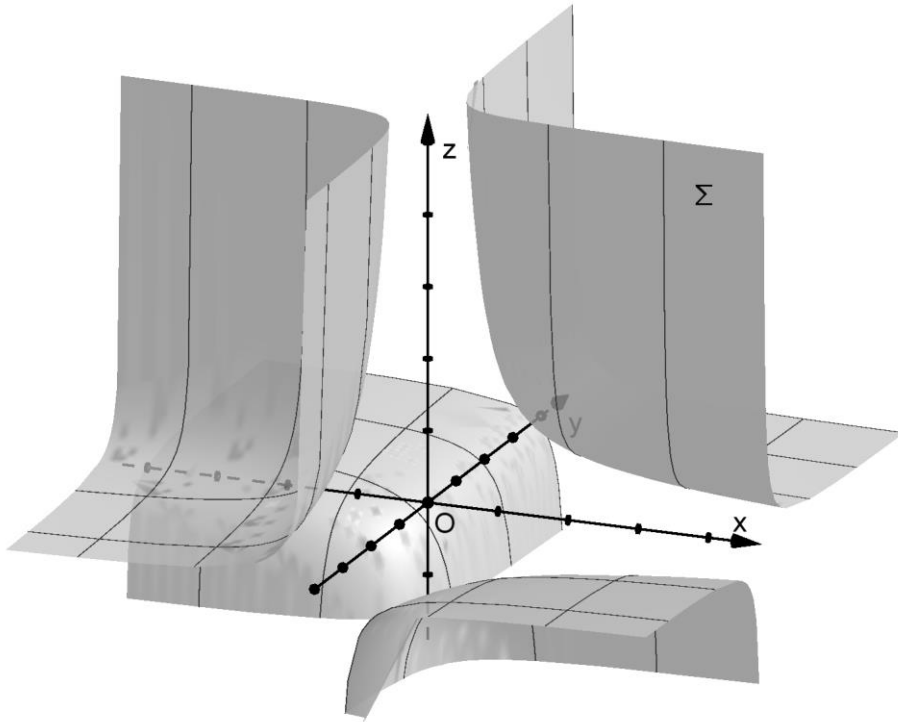
Ceci prouve que tous les points de  $\Sigma$  sont réguliers et donc que :

$\Sigma$  est une surface régulière.

2) Quand  $x_0 \neq 0$ , l'intersection de  $\Sigma$  et du plan d'équation  $x = x_0$  a pour équation  $x_0 y z = 1$ , soit  $y = \frac{1}{x_0 z}$  : c'est une hyperbole. Quand  $x_0 = 0$ , l'intersection est vide.

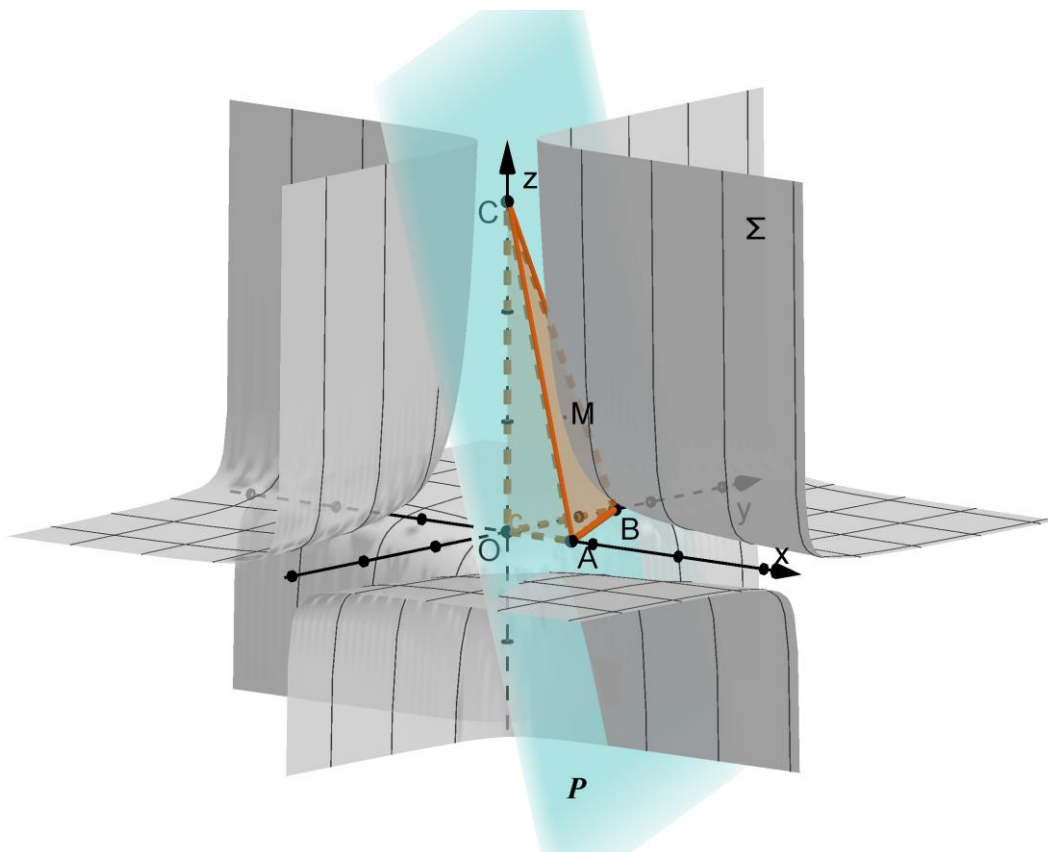
De même avec les plans d'équation  $y = y_0$  ou  $z = z_0$ .

On obtient l'allure :



3) On cherche le volume  $V_{OABC}$  du tétraèdre  $OABC$  formé par un plan  $P$  tangent à  $\Sigma$  en un point  $M(x_0, y_0, z_0)$ , et les trois plans  $(xOy)$ ,  $(yOz)$  et  $(xOz)$  :  $A$ ,  $B$  et  $C$  sont les points d'intersection de  $P$  avec les axes  $(Ox)$ ,  $(Oy)$  et  $(Oz)$  respectivement.

On a la figure :





Une équation de  $P$  est :

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0, z_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0, z_0)(y - y_0) + \frac{\partial f}{\partial z}(x_0, y_0, z_0)(z - z_0) = 0.$$

Soit, avec les dérivées partielles vues plus haute et  $x_0 y_0 z_0 = 1$  :

$$y_0 z_0 x + x_0 z_0 y + x_0 y_0 z = 3.$$

On a alors :

$$A = P \cap (Ox) \Leftrightarrow \begin{cases} y_0 z_0 x_A + x_0 z_0 y_A + x_0 y_0 z_A = 3 \\ y_A = z_A = 0 \end{cases} \Leftrightarrow A \left( \frac{3}{y_0 z_0}, 0, 0 \right)$$

$$B = P \cap (Oy) \Leftrightarrow \begin{cases} y_0 z_0 x_A + x_0 z_0 y_A + x_0 y_0 z_A = 3 \\ x_A = z_A = 0 \end{cases} \Leftrightarrow B \left( 0, \frac{3}{x_0 z_0}, 0 \right)$$

$$C = P \cap (Oz) \Leftrightarrow \begin{cases} y_0 z_0 x_A + x_0 z_0 y_A + x_0 y_0 z_A = 3 \\ x_A = y_A = 0 \end{cases} \Leftrightarrow C \left( 0, 0, \frac{3}{x_0 y_0} \right)$$

Donc :

$$V_{OABC} = \frac{1}{6} \left| \det(\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}, \overrightarrow{OC}) \right| = \frac{1}{6} \left| \frac{3}{y_0 z_0} \frac{3}{x_0 z_0} \frac{3}{x_0 y_0} \right| = \frac{1}{6} \frac{27}{(x_0 y_0 z_0)^2} = \frac{9}{2}.$$

Ainsi :

Le volume du tétraèdre formé par un plan tangent à  $\Sigma$  et les trois plans  $(xOy)$ ,  $(yOz)$  et  $(xOz)$  est constant et vaut  $4,5$ .

### Exercice 7

1) Le plan  $(xOy)$  est le plan d'équation  $z = 0$ . La projection de  $S$  sur le plan  $(xOy)$  a donc pour équation (dans le repère  $(O, \vec{i}, \vec{j})$  de ce plan)  $x^2 + y^2 = 1$  et donc :

La projection de  $S$  sur le plan  $(xOy)$  est le cercle de centre  $O$  et de rayon  $1$ .

2) Posons  $f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - 2xyz - 1$ . Alors,  $f(x, y, z) = 0$  est une équation de  $S$ .

L'application  $f$  est de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}^3$  (car polynomiale) et pour tout  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  :

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) = 2(x - yz), \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z) = 2(y - xz) \quad \text{et} \quad \frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) = 2(z - xy).$$

On a alors :

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) = \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z) = \frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} x = yz \\ y = xz \\ z = xy \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = yz \\ y = xz \\ z = x^2 z \end{cases} \Leftrightarrow x = y = z = 0 \quad \text{ou} \quad \begin{cases} x^2 = 1 \\ yz = x \\ z^2 = 1 \end{cases}$$

Comme on a de plus,  $x^2 + y^2 + z^2 - 2xyz = 1$ , ceci donne :

$$\begin{cases} x^2 = y^2 = z^2 = 1 \\ xyz = 1 \end{cases}$$

Et on obtient quatre points singuliers :

$$(1, 1, 1) \quad (-1, -1, 1) \quad (-1, 1, -1) \quad (1, -1, -1)$$

3) Soit  $M_0(x_0, y_0, z_0)$  un point de  $S$  et  $\vec{u}(a, b, c)$  un vecteur unitaire ( $a^2 + b^2 + c^2 = 1$ ).

La droite  $D$  passant par  $M_0$  et dirigée par  $\vec{u}$  admet pour représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x = at + x_0 \\ y = bt + y_0 \\ z = ct + z_0 \end{cases} \quad \text{avec } t \in \mathbb{R}.$$

Alors,  $D \subset S$  si et seulement si pour tout  $t \in \mathbb{R}$  :

$$(at + x_0)^2 + (bt + y_0)^2 + (ct + z_0)^2 - 2(at + x_0)(bt + y_0)(ct + z_0) = 1.$$

Avec  $x_0^2 + y_0^2 + z_0^2 - 2x_0y_0z_0 = 1$  et  $a^2 + b^2 + c^2 = 1$ , ceci revient à :

$$\begin{cases} abc = 0 \\ 2(x_0bc + abz_0 + acy_0) = 1 \\ ay_0z_0 + bx_0z_0 + cx_0y_0 = ax_0 + by_0 + cz_0 \end{cases}$$

Si  $a = 0$ , on a  $b^2 + c^2 = 1$  et on peut écrire  $b = \cos \alpha$  et  $c = \sin \alpha$ , et le système ci-dessus se réécrit :

$$\begin{cases} 2bcx_0 = 1 \\ bx_0z_0 + cx_0y_0 = by_0 + cz_0 \end{cases}$$

Ceci implique (entre autres) que  $x_0$ ,  $b$  et  $c$  (donc  $\sin 2\alpha$ ) sont non nuls et :

$$\begin{cases} x_0 = \frac{1}{2bc} \\ \frac{1-2c^2}{2c} z_0 = \frac{2b^2-1}{2b} y_0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_0 = \frac{1}{\sin 2\alpha} \\ (\cos 2\alpha) z_0 = (\cos 2\alpha \tan \alpha) y_0 \end{cases}$$

Si  $\cos 2\alpha = 0$ , soit  $b^2 = c^2 = \frac{1}{2}$ , donc  $|b| = |c| = \frac{\sqrt{2}}{2}$  (avec  $bc$  du signe de  $x_0$ ), on obtient  $\sin 2\alpha = \pm 1$ , donc  $x_0 = \pm 1$  et  $x_0^2 + y_0^2 + z_0^2 - 2x_0y_0z_0 = 1$  donne :

$$\begin{cases} y_0 = z_0, b = c & \text{si } x_0 = 1 \\ y_0 = -z_0, b = -c & \text{si } x_0 = -1 \end{cases}$$

Soit :

$$(x_0, y_0, z_0) = (1, k, k) \quad \text{ou} \quad (-1, -k, k) \quad \text{avec } k \in \mathbb{R}.$$

On obtient alors les droites d'équations :

$$\begin{cases} x = 1 \\ y = z \end{cases} \quad \text{ou} \quad \begin{cases} x = -1 \\ y = -z \end{cases}$$

Si  $\cos 2\alpha \neq 0$  (soit  $\alpha \neq 0 \left[ \frac{\pi}{4} \right]$  avec aussi  $\sin 2\alpha \neq 0$ ), on obtient :

$$\begin{cases} x_0 = \frac{1}{\sin 2\alpha} \\ z_0 = (\tan \alpha) y_0 \end{cases}$$

Et  $x_0^2 + y_0^2 + z_0^2 - 2x_0 y_0 z_0 = 1$  donne  $\sin^2 2\alpha = 1$ , ce qui est absurde car  $\cos 2\alpha \neq 0$ .

Comme  $a$ ,  $b$  et  $c$  jouent le même rôle, on obtient finalement les six droites d'équations cartésiennes :

$$D_1: \begin{cases} x=1 \\ y=z \end{cases} \quad \text{ou} \quad D_2: \begin{cases} x=-1 \\ y=-z \end{cases} \quad \text{ou} \quad D_3: \begin{cases} y=1 \\ x=z \end{cases} \quad \text{ou} \quad D_4: \begin{cases} y=-1 \\ x=-z \end{cases} \quad \text{ou} \quad D_5: \begin{cases} z=1 \\ x=y \end{cases} \quad \text{ou} \quad D_6: \begin{cases} z=-1 \\ x=-y \end{cases}$$

4) Soit  $S_c$  la partie de  $S$  limitée au cube  $[-1, 1]^3$ , soit :

$$S_c = \left\{ M(x, y, z) \in \mathcal{E} \mid (x, y, z) \in [-1, 1]^3 \text{ et } x^2 + y^2 + z^2 - 2xyz = 1 \right\}$$

où  $\mathcal{E}$  désigne l'espace. Notons par ailleurs :

$$\Sigma = \left\{ M(\cos u, \cos v, \cos(u+v)) \in \mathcal{E} \mid (u, v) \in \mathbb{R}^2 \right\}.$$

On veut prouver que  $S_c = \Sigma$ .

Pour tout  $(u, v) \in \mathbb{R}^2$ , on a  $(\cos u, \cos v, \cos(u+v)) \in [-1, 1]^3$  et :

$$\begin{aligned} & \cos^2 u + \cos^2 v + \cos^2(u+v) - 2\cos u \cos v \cos(u+v) \\ &= \cos^2 u + \cos^2 v + (\cos u \cos v - \sin u \sin v)^2 - 2\cos u \cos v (\cos u \cos v - \sin u \sin v) \\ &= \cos^2 u + \cos^2 v + \cos^2 u \cos^2 v + \sin^2 u \sin^2 v - 2\cos u \cos v \sin u \sin v \\ & \quad - 2\cos u^2 \cos^2 v + 2\cos u \cos v \sin u \sin v \\ &= \cos^2 u + \cos^2 v - \cos^2 u \cos^2 v + (1 - \cos^2 u)(1 - \cos^2 v) \\ &= 1 \end{aligned}$$

Donc,  $M(\cos u, \cos v, \cos(u+v)) \in S_c$  et ainsi :  $\underline{\Sigma \subset S_c}$ .

Soit  $M(x, y, z) \in S_c$ . On a  $(x, y, z) \in [-1, 1]^3$ , donc il existe  $(u, v, w) \in \mathbb{R}^3$  tel que :

$$x = \cos u, \quad y = \cos v \quad \text{et} \quad z = \cos w.$$

On a de plus :

$$\begin{aligned} x^2 + y^2 + z^2 - 2xyz = 1 & \Leftrightarrow z^2 - 2xyz + x^2 y^2 = 1 - x^2 - y^2 + x^2 y^2 \\ & \Leftrightarrow (z - yz)^2 = (1 - x^2)(1 - y^2) \end{aligned}$$

Soit :

$$\begin{aligned} (\cos w - \cos u \cos v)^2 &= (1 - \cos^2 u)(1 - \cos^2 v) \Leftrightarrow (\cos w - \cos u \cos v)^2 = (\sin u \sin v)^2 \\ & \Leftrightarrow \begin{cases} \cos w - \cos u \cos v = \sin u \sin v \\ \text{ou} \\ \cos w - \cos u \cos v = -\sin u \sin v \end{cases} \\ & \Leftrightarrow \begin{cases} \cos w = \cos(u - v) \\ \text{ou} \\ \cos w = \cos(u + v) \end{cases} \end{aligned}$$

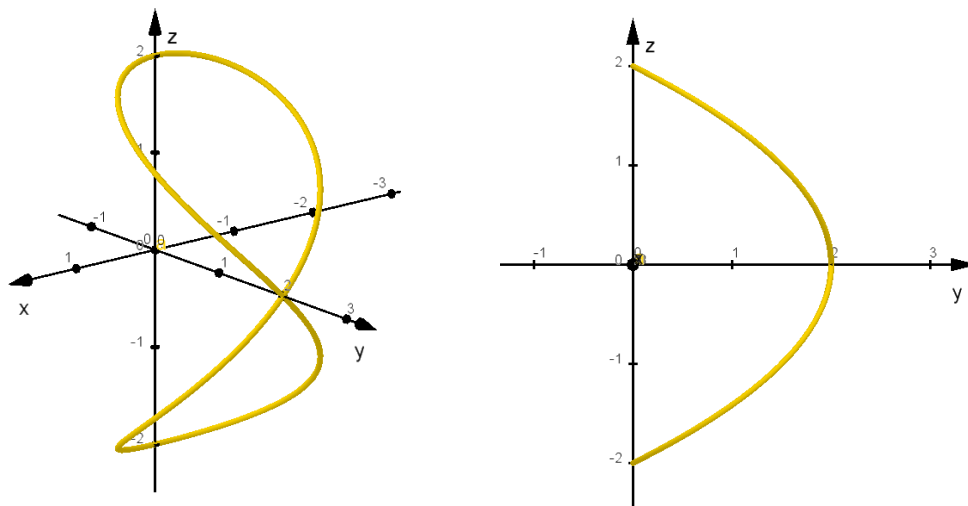
Ainsi,  $(x, y, z) = (\cos u, \cos(-v), \cos(u-v))$  ou  $(x, y, z) = (\cos u, \cos v, \cos(u+v))$  et dans les deux cas, on a  $M \in \Sigma$ , donc :  $S_c \subset \Sigma$ .

Finalement, on a bien  $S_c = \Sigma$ , autrement dit :

La partie de  $S$  limitée au cube  $[-1, 1]^3$  admet le paramétrage  $(u, v) \mapsto (\cos u, \cos v, \cos(u+v))$ .

### Exercice 8

Commençons par représenter la courbe  $C$  sous deux angles (avec ici  $a=1$ ).



Remarquons que les fonctions  $x: t \mapsto a \sin(2t)$ ,  $y: t \mapsto a(1 - \cos(2t))$  et  $z: t \mapsto 2a \cos t$  sont  $2\pi$ -périodiques, donc la courbe est entièrement parcourue quand  $t$  décrit  $[-\pi, \pi]$ .

De plus, si  $M(t)$  est le point de coordonnées  $(a \sin(2t), a(1 - \cos(2t)), 2a \cos t)$ ,  $M(-t)$  est de coordonnées  $(-a \sin(2t), a(1 - \cos(2t)), 2a \cos t)$  donc symétrique par rapport au plan  $(yOz)$  et  $M(t + \pi)$  est de coordonnées  $(a \sin(2t), a(1 - \cos(2t)), -2a \cos t)$  donc symétrique par rapport au plan  $(xOy)$ .

Ainsi,  $C$  est symétrique par rapport aux plans  $(xOy)$  et  $(yOz)$ .

Nous donc chercher une sphère, un cylindre parabolique et un cylindre de révolution symétriques par rapport à ces deux plans.

Soit  $S$  une sphère de centre  $\Omega(0, \beta, 0)$ , d'équation  $x^2 + (y - \beta)^2 + z^2 = cste$ .

On a alors pour tout  $t \in \mathbb{R}$  :

$$\begin{aligned} x(t)^2 + (y(t) - \beta)^2 + z(t)^2 &= a^2 \sin^2(2t) + (a(1 - \cos(2t)) - \beta)^2 + 4a^2 \cos^2 t \\ &= a^2 \sin^2(2t) + a^2(1 - 2\cos(2t) + \cos^2(2t)) - 2a\beta(1 - \cos(2t)) + \beta^2 + 4a^2 \cos^2 t \\ &= 2a^2 - 2a^2 \cos(2t) - 2a\beta(1 - \cos(2t)) + \beta^2 + 2a^2(1 + \cos(2t)) \\ &= 4a^2 + \beta^2 - 2a\beta + 2a\beta \cos(2t) \end{aligned}$$

Donc, en prenant  $\beta = 0$ , on a  $x(t)^2 + y(t)^2 + z(t)^2 = (2a)^2$  et ainsi,  $M(t) \in S$  pour tout  $t \in \mathbb{R}$ , donc :

La courbe  $C$  est tracée sur la sphère de centre  $O$  et de rayon  $2a$ .

D'après la seconde vue de  $C$  donnée plus haut, considérons le cylindre parabolique d'équation  $y + pz^2 = cste$  avec  $p > 0$ . Pour tout  $t \in \mathbb{R}$ , on a :

$$\begin{aligned} y(t) + pz(t)^2 &= a(1 - \cos(2t)) + p(4a^2 \cos^2 t) \\ &= a(1 - \cos(2t)) + 2a^2 p(1 + \cos(2t)) \\ &= 2a^2 p + a + a(2ap - 1)\cos(2t) \end{aligned}$$

Si on prend  $2ap - 1 = 0$ , soit  $p = \frac{1}{2a}$ , obtient pour tout  $t \in \mathbb{R}$  :

$$y(t) + \frac{1}{2a} z(t)^2 = 2a.$$

Donc :

La courbe  $C$  est tracée sur le cylindre parabolique d'équation  $y = 2a - \frac{1}{2a} z^2$ .

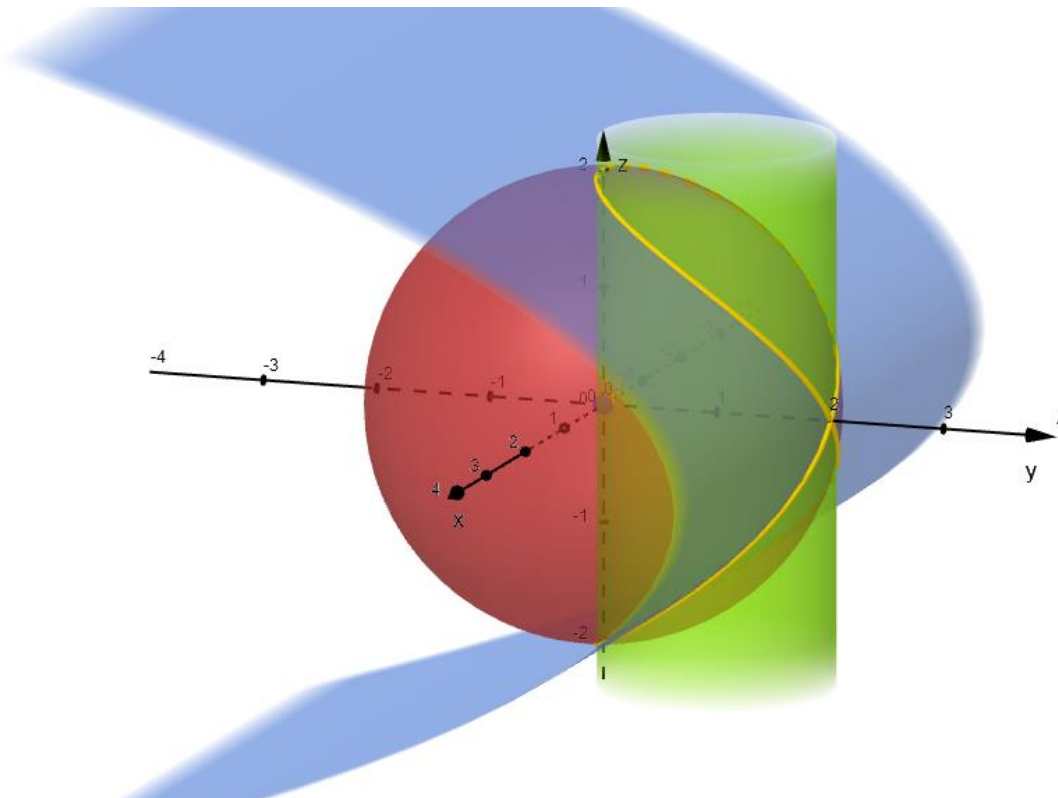
On peut remarquer que pour tout  $t \in \mathbb{R}$ , on a :

$$x(t)^2 + (y(t) - a)^2 = a^2 \sin^2(2t) + a^2 \cos^2(2t) = a^2.$$

Donc :

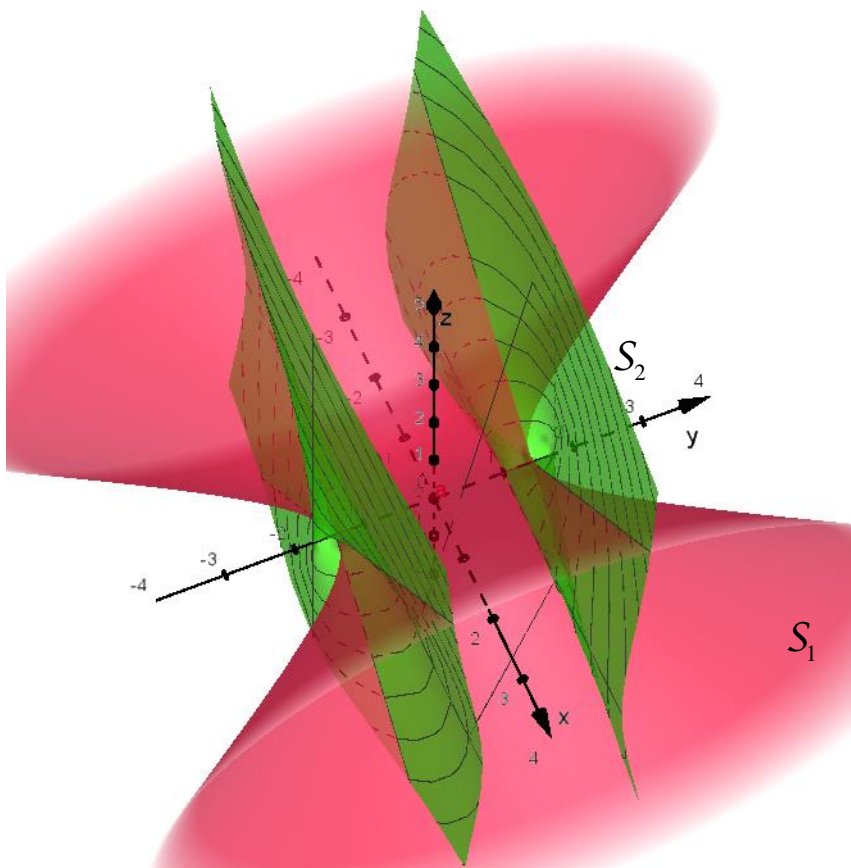
La courbe  $C$  est tracée sur le cylindre de révolution d'équation  $x^2 + (y - a)^2 = a^2$ .

On obtient le schéma :



**Exercice 9**

On a le graphique :



Les applications  $f_1 : (x, y, z) \mapsto y^2(x^2 + z^2) - x^2 - 3z^2$  et  $f_2 : (x, y, z) \mapsto -x^2 + \frac{y^2}{2} + z^2 - 1$  sont polynômiales donc de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}^3$  et pour tout  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  :

$$\begin{cases} \frac{\partial f_1}{\partial x}(x, y, z) = 2x(y^2 - 1) \\ \frac{\partial f_1}{\partial y}(x, y, z) = 2y(x^2 + z^2) \\ \frac{\partial f_1}{\partial z}(x, y, z) = 2z(y^2 - 3) \end{cases} \quad \text{et} \quad \begin{cases} \frac{\partial f_2}{\partial x}(x, y, z) = -2x \\ \frac{\partial f_2}{\partial y}(x, y, z) = y \\ \frac{\partial f_2}{\partial z}(x, y, z) = 2z \end{cases}$$

Remarquons que si l'on remplace  $x$  (resp.  $y$ , resp.  $z$ ) par  $-x$  (resp.  $-y$ , resp.  $-z$ ), les équations de  $S_1$  et  $S_2$  restent vérifiées, donc  $S_1$  et  $S_2$  sont symétriques par rapport aux trois plans  $(xOy)$ ,  $(yOz)$  et  $(xOz)$ . On peut ainsi limiter l'étude à aux points des courbes dont les trois coordonnées sont positives.

Soit un point  $M(x, y, z)$  de l'espace. On a :

$$\begin{aligned} M \in S_1 \cap S_2 &\Leftrightarrow \begin{cases} y^2(x^2 + z^2) - x^2 - 3z^2 = 0 \\ -x^2 + \frac{y^2}{2} + z^2 = 1 \end{cases} &\Leftrightarrow \begin{cases} [2 + 2(x^2 - z^2)](x^2 + z^2) - x^2 - 3z^2 = 0 \\ y^2 = 2 + 2(x^2 - z^2) \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} (x^2 - z^2)[1 + 2(x^2 + z^2)] = 0 \\ y^2 = 2 + 2(x^2 - z^2) \end{cases} &\Leftrightarrow \begin{cases} x^2 - z^2 = 0 \\ y^2 = 2 \end{cases} \end{aligned}$$

Si de plus, on prend  $x \geq 0$ ,  $y \geq 0$  et  $z \geq 0$ , on obtient les points  $M(x, \sqrt{2}, x)$  avec  $x \geq 0$ .

On a alors :

$$\begin{aligned}\overrightarrow{\text{grad}} f_1(x, \sqrt{2}, x) &= 2x\vec{i} + 4\sqrt{2}x^2\vec{j} - 2x\vec{k} = 2x(\vec{i} + 2\sqrt{2}x\vec{j} - \vec{k}) \\ \overrightarrow{\text{grad}} f_2(x, \sqrt{2}, x) &= -2x\vec{i} + \sqrt{2}\vec{j} + 2x\vec{k}\end{aligned}$$

Notons  $\mathcal{P}_1$  et  $\mathcal{P}_2$  les plans tangents à  $S_1$  et  $S_2$  en  $M(x, \sqrt{2}, x)$ .

Quel que soit  $x \geq 0$  :

- $\overrightarrow{\text{grad}} f_1(x, \sqrt{2}, x)$  est colinéaire à  $\vec{i} + 2\sqrt{2}x\vec{j} - \vec{k}$ , qui est donc normal à  $\mathcal{P}_1$  et non nul ;
- $\overrightarrow{\text{grad}} f_2(x, \sqrt{2}, x) = -2x\vec{i} + \sqrt{2}\vec{j} + 2x\vec{k}$  est normal à  $\mathcal{P}_2$  et non nul.

Les plans  $\mathcal{P}_1$  et  $\mathcal{P}_2$  sont perpendiculaires si et seulement si un vecteur normal (non nul) à  $\mathcal{P}_1$  est orthogonal à un vecteur normal à  $\mathcal{P}_2$ , donc si et seulement si  $\vec{i} + 2\sqrt{2}x\vec{j} - \vec{k}$  et  $-2x\vec{i} + \sqrt{2}\vec{j} + 2x\vec{k}$  sont orthogonaux.

Or, quel que soit  $x \geq 0$  :

$$(\vec{i} + 2\sqrt{2}x\vec{j} - \vec{k}) \cdot (-2x\vec{i} + \sqrt{2}\vec{j} + 2x\vec{k}) = -2x + 4x - 2x = 0.$$

Ainsi :

En chacun de leurs points communs, les plans tangents à  $S_1$  et  $S_2$  sont perpendiculaires.

### Exercice 10

1) La fonction  $f : (x, y, z) \mapsto (x + y + z + 1) \left( \frac{1}{x} + \frac{1}{y} + \frac{1}{z} + 1 \right)$  est, elle aussi, rationnelle et définie sur  $(\mathbb{R}_+^*)^3$ , donc de classe  $C^2$  sur  $(\mathbb{R}_+^*)^3$ . Pour tout  $(x, y, z) \in (\mathbb{R}_+^*)^3$ , on a :

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) = \frac{1}{x} + \frac{1}{y} + \frac{1}{z} + 1 - \frac{1}{x^2}(x + y + z + 1) \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z) = \frac{1}{x} + \frac{1}{y} + \frac{1}{z} + 1 - \frac{1}{y^2}(x + y + z + 1) \\ \frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) = \frac{1}{x} + \frac{1}{y} + \frac{1}{z} + 1 - \frac{1}{z^2}(x + y + z + 1) \end{cases}$$

Et :

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y, z) = 2 \frac{y + z + 1}{x^3} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y, z) = 2 \frac{x + z + 1}{y^3} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}(x, y, z) = 2 \frac{x + y + 1}{z^3} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y, z) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y, z) = -\frac{1}{x^2} - \frac{1}{y^2} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial x}(x, y, z) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z}(x, y, z) = -\frac{1}{x^2} - \frac{1}{z^2} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial y}(x, y, z) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial z}(x, y, z) = -\frac{1}{y^2} - \frac{1}{z^2} \end{cases}$$

Donc, pour tout  $(x, y, z) \in (\mathbb{R}_+^*)^3$  :

$$H_f(x, y, z) = \begin{pmatrix} 2\frac{y+z+1}{x^3} - \frac{1}{x^2} - \frac{1}{y^2} - \frac{1}{x^2} - \frac{1}{z^2} \\ -\frac{1}{x^2} - \frac{1}{y^2} & 2\frac{x+z+1}{y^3} - \frac{1}{y^2} - \frac{1}{z^2} \\ -\frac{1}{x^2} - \frac{1}{z^2} & -\frac{1}{y^2} - \frac{1}{z^2} & 2\frac{x+y+1}{z^3} \end{pmatrix}$$

Remarquons que  $(\mathbb{R}_+^*)^3$  est un ouvert de  $\mathbb{R}^3$ , donc si  $f$  admet un extremum (local ou global), il est atteint en un point critique. Cherchons alors les points critiques de  $f$ . Pour  $(x, y, z) \in (\mathbb{R}_+^*)^3$ , on a :

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) = \frac{1}{x} + \frac{1}{y} + \frac{1}{z} + 1 - \frac{1}{x^2}(x+y+z+1) = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z) = \frac{1}{x} + \frac{1}{y} + \frac{1}{z} + 1 - \frac{1}{y^2}(x+y+z+1) = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) = \frac{1}{x} + \frac{1}{y} + \frac{1}{z} + 1 - \frac{1}{z^2}(x+y+z+1) = 0 \end{cases} \Leftrightarrow x = y = z = 1.$$

Alors :

$$H_f(1,1,1) = \begin{pmatrix} 6 & -2 & -2 \\ -2 & 6 & -2 \\ -2 & -2 & 6 \end{pmatrix} = 2A \text{ avec } A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 \\ -1 & 3 & -1 \\ -1 & -1 & 3 \end{pmatrix}.$$

Et :

$$\chi_A = \begin{vmatrix} X-3 & 1 & 1 \\ 1 & X-3 & 1 \\ 1 & 1 & X-3 \end{vmatrix} \stackrel{C_1 \leftarrow C_1 + C_2 + C_3}{=} \begin{vmatrix} X-1 & 1 & 1 \\ X-1 & X-3 & 1 \\ X-1 & 1 & X-3 \end{vmatrix} \stackrel{\substack{L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_1}}{=} \begin{vmatrix} X & 1 & 1 \\ 0 & X-4 & 0 \\ 0 & 0 & X-4 \end{vmatrix} = (X-1)(X-4)^2.$$

Ainsi,  $Sp(A) = \{1, 4\} \subset \mathbb{R}_+^*$ , donc  $A \in S_3^{++}(\mathbb{R})$ . Ainsi,  $H_f(1,1,1) = 2A \in S_3^{++}(\mathbb{R})$  et donc,  $f$  admet un minimum local strict en  $(1,1,1)$ , qui vaut  $f(1,1,1) = 16$ . Remarquons que pour tous  $a, b \in \mathbb{R}_+^*$ , on a :

$$\frac{1}{a} + \frac{1}{b} - \frac{4}{a+b} = \frac{(a+b)^2 - 4ab}{(a+b)ab} = \frac{(a-b)^2}{(a+b)ab} \geq 0.$$

Donc, pour tous  $a, b \in \mathbb{R}_+^*$ ,  $\frac{1}{a} + \frac{1}{b} \geq \frac{4}{a+b}$ .

En appliquant ceci à  $(a, b) = (x, y)$ ,  $(a, b) = (z, 1)$ , puis  $(a, b) = (x+y, z+1)$  avec  $(x, y, z) \in (\mathbb{R}_+^*)^3$ , on obtient :

$$\left. \begin{array}{l} \frac{1}{x} + \frac{1}{y} \geq \frac{4}{x+y} \\ \frac{1}{z} + 1 \geq \frac{4}{z+1} \end{array} \right\} \Rightarrow \frac{1}{x} + \frac{1}{y} + \frac{1}{z} + 1 \geq 4 \left( \frac{1}{x+y} + \frac{1}{z+1} \right) \geq 4 \frac{4}{x+y+z+1} \Rightarrow f(x, y, z) \geq 16.$$

Ainsi :

La fonction  $f$  admet 16 pour minimum global sur  $(\mathbb{R}_+^*)^3$ , atteint en  $(1,1,1)$ .



2) Sur le même principe que pour la précédente, la fonction  $f : (x, y) \mapsto (x+y) \left( \frac{1}{x} + \frac{1}{y} \right)$  est, elle aussi, rationnelle et définie sur  $(\mathbb{R}_+^*)^2$ , donc de classe  $C^2$  sur  $(\mathbb{R}_+^*)^2$  et pour tout  $(x, y) \in (\mathbb{R}_+^*)^2$  :

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{1}{x} + \frac{1}{y} - \frac{1}{x^2}(x+y) = \frac{1}{y} - \frac{y}{x^2} \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{1}{x} + \frac{1}{y} - \frac{1}{y^2}(x+y) = \frac{1}{x} - \frac{x}{y^2} \end{cases}$$

En redérivant comme plus haut, on obtient pour tout  $(x, y) \in (\mathbb{R}_+^*)^2$  :

$$H_f(x, y) = \begin{pmatrix} 2\frac{y}{x^3} & -\frac{1}{x^2} - \frac{1}{y^2} \\ -\frac{1}{x^2} - \frac{1}{y^2} & 2\frac{x}{y^3} \end{pmatrix}$$

Remarquons que  $(\mathbb{R}_+^*)^2$  est un ouvert de  $\mathbb{R}^2$ , donc si  $f$  admet un extremum (local ou global), il est atteint en un point critique. Cherchons alors les points critiques de  $f$ .

Pour  $(x, y) \in (\mathbb{R}_+^*)^2$ , on a :

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{1}{x} + \frac{1}{y} - \frac{1}{x^2}(x+y) = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{1}{x} + \frac{1}{y} - \frac{1}{y^2}(x+y) = 0 \end{cases} \Leftrightarrow x = y.$$

Alors, pour tout  $a \in \mathbb{R}_+^*$ ,  $(a, a)$  est un point critique de  $(\mathbb{R}_+^*)^2$  et :

$$H_f(a, a) = \frac{2}{a^2} A \text{ avec } A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

On a  $\chi_A = X(X-2)$ , donc,  $Sp(A) = \{0, 2\} \subset \mathbb{R}_+^*$  et  $A \in S_3^+(\mathbb{R})$ . On ne peut alors utiliser le théorème du cours.

Mais, pour tout  $a \in \mathbb{R}_+^*$ ,  $f(a, a) = 2a \frac{2}{a} = 4$  et on a vu dans la question précédente que pour tout  $(x, y) \in (\mathbb{R}_+^*)^2$  :

$$\frac{1}{x} + \frac{1}{y} \geq \frac{4}{x+y} \Leftrightarrow f(x, y) = (x+y) \left( \frac{1}{x} + \frac{1}{y} \right) \geq 4.$$

Ainsi :

La fonction  $f$  admet 4 pour minimum global sur  $(\mathbb{R}_+^*)^2$ , atteint en tout  $(a, a)$  avec  $a \in \mathbb{R}_+^*$ .

### Exercice 11

Soit  $(a, b) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$  et  $D$  la droite passant par  $(0, 0)$  et dirigée par  $(a, b)$ . Alors, pour tout  $t \in \mathbb{R}$  :

$$g(t) = f(at, bt) = (a^2t^2 - bt)(3a^2t^2 - bt) = 3a^4t^4 - 4a^2bt^3 + b^2t^2.$$

Alors, la restriction de  $f$  à la droite  $D$  admet un minimum local strict en  $(0, 0)$  si et seulement si  $g$  admet un minimum local strict en 0.

La fonction  $g$  est polynomiale donc dérivable sur  $\mathbb{R}$  et pour tout  $t \in \mathbb{R}$ ,  $g'(t) = 12a^4t^3 - 12a^2bt^2 + 2b^2t$ .

- Si  $b \neq 0$ , on a  $g'(t) \underset{t \rightarrow 0}{\sim} 2b^2t$ , donc  $g'(t)$  s'annule en 0 en passant de négatif à positif :  $g$  admet un minimum local strict en 0.
- Si  $b = 0$ , alors  $a \neq 0$  et on a  $g'(t) = 12a^4t^3$ , donc, à nouveau,  $g'(t)$  s'annule en 0 en passant de négatif à positif :  $g$  admet un minimum local strict en 0.

Finalement, dans les deux cas,  $g$  admet un minimum local strict en 0 et ainsi :

La restriction de  $f$  à toutes les droites passant par  $(0, 0)$  admet un minimum local strict en  $(0, 0)$ .

On a  $f(0, 0) = 0$  et pour tout  $x \in \mathbb{R}^*$  :

$$f(x, 0) = 3x^4 > 0$$

$$f(x, 2x^2) = -x^4 < 0$$

Ceci prouve que 0 n'est pas un extremum local en  $(0, 0)$  et ainsi :

$f$  n'a pas d'extremum local en  $(0, 0)$ .

---

### Exercice 12

1) Pour tout réel  $x$ , on a :

$$x^2 + 4x + 3 = x^2 + 4x + 4 - 1 = (x+2)^2 - 1 = (x+1)(x+3).$$

Or, pour tout  $t \in \mathbb{R}$ , on a  $\cos^2 t + 4\cos t + 3 = (\cos t + 1)(\cos t + 3) \geq 0$ , donc  $t \mapsto x(t)$  est définie sur  $\mathbb{R}$ . Il en va de même pour  $t \mapsto y(t)$ , donc :

Le domaine de définition de  $t \mapsto M(t)$  est  $\mathbb{R}$ .

Comme les fonctions  $\cos$  et  $\sin$  sont  $2\pi$ -périodiques sur  $\mathbb{R}$ , il en va de même pour  $t \mapsto M(t)$  et la courbe  $\mathcal{C}$  est entièrement parcourue quand  $t$  décrit  $[-\pi, \pi]$ .

Or,  $[-\pi, \pi]$  est symétrique par rapport à 0 et pour tout  $t \in [-\pi, \pi]$ , on a  $\begin{cases} x(-t) = x(t) \\ y(-t) = -y(t) \end{cases}$ . Donc,  $\mathcal{C}$  est symétrique par rapport à l'axe des abscisses du repère (orthonormé). Ainsi :

On peut étudier  $t \mapsto M(t)$  sur  $[0, \pi]$ .

2) La fonction  $t \mapsto y(t)$  est de classe  $C^\infty$  sur  $\mathbb{R}$ . Par contre, comme la fonction racine carrée est de classe  $C^\infty$  sur  $\mathbb{R}_+$ ,  $t \mapsto x(t)$  est de classe  $C^\infty$  en tout point de  $\mathbb{R}$  tel que  $\cos^2 t + 4\cos t + 3 = (\cos t + 1)(\cos t + 3) \neq 0$ , soit  $\cos t \neq -1$ , ou encore  $t \neq \pi [2\pi]$ .

Ainsi,  $t \mapsto x(t)$  et  $t \mapsto y(t)$  est de classe  $C^\infty$  sur  $[0, \pi[$  avec :

$$\begin{cases} x'(t) = \frac{-2\sin t \cos t - 4\sin t}{2\sqrt{\cos^2 t + 4\cos t + 3}} = -\sin t \frac{\cos t + 2}{\sqrt{\cos^2 t + 4\cos t + 3}} \leq 0 \\ y'(t) = \cos t \end{cases}$$

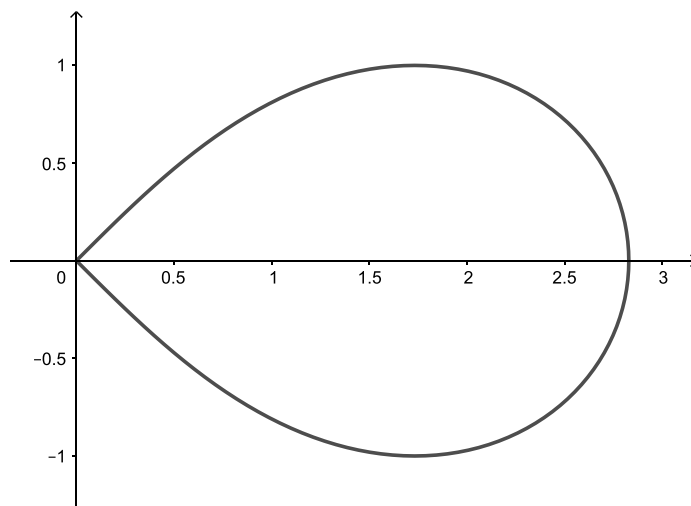
On peut alors construire le tableau :

$t$	0	$\pi/2$	$\pi$
$x'(t)$	0	-	
$x$	$2\sqrt{2}$		0
$y$	0	1	0
$y'(t)$	1	+	0
		-	-1

- Pour  $t = 0$ ,  $x'(0) = 0$  et  $y'(0) = 1$  : il y a une tangente verticale au point  $M(0)(2\sqrt{2}, 0)$ .
- Pour  $t = \frac{\pi}{2}$ ,  $x'\left(\frac{\pi}{2}\right) = -\frac{2}{\sqrt{3}}$  et  $y'\left(\frac{\pi}{2}\right) = 0$  : il y a une tangente horizontale au point  $M\left(\frac{\pi}{2}\right)(\sqrt{3}, 1)$ .
- Pour  $t = \pi$ ,  $\lim_{t \rightarrow \pi} x'(t) = -1$  et  $y'(\pi) = -1$  : il y a une tangente dirigé par  $\vec{u}(1,1)$  au point  $M(\pi) = O$ , l'origine du repère.

Il n'y a pas de point stationnaire.

On obtient la courbe (complétée par symétrie) :



3) Quand  $t \in [0, \pi]$ , on a  $M(t) = O$  si et seulement si  $t = \pi$  et on a vu que dans ce cas, la tangente dirigé par  $\vec{u}(1,1)$  : c'est la première bissectrice. Une équation de cette tangente est donc  $y = x$ .

Par symétrie par rapport à  $(Ox)$ , la seconde bissectrice, d'équation  $y = -x$ , est aussi tangente à  $\mathcal{C}$  en  $O$ .

Les équations des tangentes à l'origine du repère sont  $y = x$  et  $y = -x$ .

4) Pour tout  $t \in \mathbb{R}$ ,  $x(t) \geq 0$  et :

$$x(t)^2 + y(t)^2 = 4 + 4 \cos t \Leftrightarrow \cos t = \frac{1}{4}(x(t)^2 + y(t)^2) - 1.$$

Alors :

$$\begin{aligned} x(t)^2 &= \left[ \frac{1}{4}(x(t)^2 + y(t)^2) - 1 \right]^2 + 4 \left[ \frac{1}{4}(x(t)^2 + y(t)^2) - 1 \right] + 3 \\ &= \frac{1}{16}(x(t)^2 + y(t)^2)^2 + \frac{1}{2}(x(t)^2 + y(t)^2) \end{aligned}$$

Donc :

$$(x(t)^2 + y(t)^2)^2 + 8(y(t)^2 - x(t)^2) = 0.$$

La courbe  $\mathcal{C}$  est incluse dans la courbe d'équation cartésienne :

$$(x^2 + y^2)^2 + 8(y^2 - x^2) = 0 \Leftrightarrow (x^2 + y^2 + 4)^2 = 16(x^2 + 1) \Leftrightarrow x^2 + y^2 + 4 = 4\sqrt{x^2 + 1}.$$

Réciproquement, soit un point  $M(x, y)$  tel que  $x \geq 0$  et  $x^2 + y^2 + 4 = 4\sqrt{x^2 + 1}$ . On a alors :

$$y^2 = -(x^2 + 1) + 4\sqrt{x^2 + 1} - 3 = -g(\sqrt{x^2 + 1})$$

avec  $g(u) = u^2 - 4u + 3 = (u-1)(u-3)$ .

On a  $\sqrt{x^2 + 1} \geq 1$  et quand  $u > 3$ , on a  $g(u) < 0$ , donc  $\sqrt{x^2 + 1} \leq 3$  (sinon on aurait  $y^2 < 0$ ).

Or, quand  $\sqrt{x^2 + 1} \in [1, 3]$ , on a  $0 \leq y^2 = -g(\sqrt{x^2 + 1}) \leq 1$ , donc  $-1 \leq y \leq 1$  et il existe  $t \in \mathbb{R}$  tel que  $y = \sin t$ .

Alors :

$$\sin^2 t = -(x^2 + 1) + 4\sqrt{x^2 + 1} - 3 \Leftrightarrow (x^2 + 1) - 4\sqrt{x^2 + 1} + 4 = 1 - \sin^2 t \Leftrightarrow (\sqrt{x^2 + 1} - 2)^2 = \cos^2 t.$$

Et :

$$\sqrt{x^2 + 1} = 2 \pm \cos t \Leftrightarrow x^2 = (2 \pm \cos t)^2 - 1 = \cos^2 t \pm 4 \cos t + 3.$$

Avec  $x \geq 0$ , on obtient :

$$x = \sqrt{\cos^2 t + 4 \cos t + 3} \text{ ou } x = \sqrt{\cos^2 t - 4 \cos t + 3} = \sqrt{\cos^2(\pi - t) - 4 \cos(\pi - t) + 3}.$$

Et comme  $y = \sin t = \sin(\pi - t)$ , on a finalement  $M = M(t)$  ou  $M(\pi - t)$  et donc  $M \in \mathcal{C}$ .

Finalement :

Une équation cartésienne de  $\mathcal{C}$  est  $x^2 + y^2 + 4 = 4\sqrt{x^2 + 1}$  avec  $x \geq 0$ .

### Exercice 13

Posons  $f(x, y, z) = x^2 - y^2 - z - 1$ .

La fonction  $f$  est polynomiale donc de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}^3$  et pour tout  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ ,  $\frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) = -1 \neq 0$ , donc tous les points de  $S$  sont réguliers.

Alors, pour tout point  $M(x, y, z)$  de  $S$ , le plan  $T_M$ , tangent à  $S$  en  $M$ , existe et admet pour vecteur normal :

$$\overrightarrow{\text{grad} f} \begin{vmatrix} 2x \\ -2y \\ -1 \end{vmatrix}$$

Un vecteur normal à  $P$ , d'équation  $x - 2y - z = 0$ , est  $\vec{n} \begin{vmatrix} 1 \\ -2 \\ -1 \end{vmatrix}$  et le plan  $T_M$  est parallèle à  $P$  si et seulement si

$\overrightarrow{\text{grad} f}$  et  $\vec{n}$  sont colinéaires. Comme ils ont la même cote,  $z_{\overrightarrow{\text{grad} f}} = z_{\vec{n}} = -1$ , les vecteurs  $\overrightarrow{\text{grad} f}$  et  $\vec{n}$  sont colinéaires si et seulement s'ils sont égaux, ce qui donne :  $x = \frac{1}{2}$  et  $y = 1$ .

Enfin, comme  $M(x, y, z) \in S$ , on a  $x^2 - y^2 - z = 1$ , ce qui donne ici :  $z = x^2 - y^2 - 1 = \frac{1}{4} - 1 - 1 = -\frac{7}{4}$ .

Ainsi :

Le seul point de  $S$  où le plan tangent à  $S$  est parallèle à  $P$  est  $M\left(\frac{1}{2}, 1, -\frac{7}{4}\right)$ .

### Exercice 14

Notons  $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  un repère orthonormé direct de l'espace.

1) Une droite est parallèle au plan  $(xOy)$  si et seulement si elle est dirigée par un vecteur de la forme  $a\vec{i} + b\vec{j}$  avec  $(a, b) \neq (0, 0)$ .

Si  $D$  est une parallèle au plan  $(xOy)$  et passant par un point  $A(x_A, y_A, z_A)$  de  $S$ , alors une représentation paramétrique de  $D$  est :

$$\begin{cases} x = at + x_A \\ y = bt + y_A, \quad t \in \mathbb{R}. \\ z = z_A \end{cases}$$

On a alors (avec  $x_A^2 + y_A^2 - z_A^2 = 1$  car  $A \in S$ ) :

$$\begin{aligned} D \subset S &\Leftrightarrow \forall t \in \mathbb{R}, (at + x_A)^2 + (bt + y_A)^2 - z_A^2 = 1 \\ &\Leftrightarrow \forall t \in \mathbb{R}, (a^2 + b^2)t^2 + 2(ax_A + by_A)t + x_A^2 + y_A^2 - z_A^2 = 1 \\ &\Leftrightarrow \forall t \in \mathbb{R}, (a^2 + b^2)t^2 + 2(ax_A + by_A)t = 0 \\ &\Leftrightarrow a^2 + b^2 = ax_A + by_A = 0 \end{aligned}$$

Ceci est absurde, car  $(a, b) \neq (0, 0)$ , donc  $a^2 + b^2 \neq 0$ . Ainsi :

$S$  ne contient aucune droite parallèle au plan  $(xOy)$ .

2) Soit  $D$  la droite d'équations cartésiennes  $\begin{cases} x = az + b \\ y = cz + d \end{cases}$ . On a :

$$\begin{aligned} D \subset S &\Leftrightarrow \forall M(x, y, z) \in D, M \in S \\ &\Leftrightarrow \forall z \in \mathbb{R}, M(az + b, cz + d, z) \in S \\ &\Leftrightarrow \forall z \in \mathbb{R}, (az + b)^2 + (cz + d)^2 - z^2 = 1 \\ &\Leftrightarrow \forall z \in \mathbb{R}, (a^2 + c^2 - 1)z^2 + 2(ab + cd)z + b^2 + d^2 = 1 \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} a^2 + c^2 = 1 \\ ab + cd = 0 \\ b^2 + d^2 = 1 \end{cases} \end{aligned}$$

Autrement dit :

$D$  est incluse dans  $S$  si et seulement si la matrice  $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$  est orthogonale.

3) Remarquons déjà qu'une droite de l'espace, passant par un point  $A(x_A, y_A, z_A)$ , n'est pas parallèle au plan  $(xOy)$  si et seulement si elle admet un système d'équations cartésiennes de la forme :  $\begin{cases} x = a(z - z_A) + x_A \\ y = c(z - z_A) + y_A \end{cases}$  et dans ce cas, la droite est dirigée par  $\vec{u}(a, c, 1)$ .

En effet, si  $\vec{u}(\alpha, \beta, \gamma)$  dirige une droite passant par  $A(x_A, y_A, z_A)$ , une représentation paramétrique de  $D$  est :

$$\begin{cases} x = \alpha t + x_A \\ y = \beta t + y_A \\ z = \gamma t + z_A \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

Or,  $D$  n'est pas parallèle au plan  $(xOy)$  si et seulement si  $c \neq 0$  et dans ce cas :

$$\begin{cases} x = \alpha t + x_A \\ y = \beta t + y_A \\ z = \gamma t + z_A \end{cases}, t \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \alpha t + x_A \\ y = \beta t + y_A \\ t = (z - z_A) / \gamma \end{cases}, t \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{\alpha}{\gamma} (z - z_A) + x_A \\ y = \frac{\beta}{\gamma} (z - z_A) + y_A \end{cases}, z \in \mathbb{R}.$$

Soient  $A(x_A, y_A, z_A)$  un point de  $S$  (donc  $x_A^2 + y_A^2 - z_A^2 = 1$ ) et  $D$  une éventuelle droite de l'espace passant par  $A$  et incluse dans  $S$ . D'après la question 1,  $D$  n'est pas parallèle au plan  $(xOy)$ , donc d'après ce qui précède,  $D$  admet un système d'équations cartésiennes de la forme  $\begin{cases} x = a(z - z_A) + x_A = az + x_A - az_A \\ y = c(z - z_A) + y_A = cz + y_A - cz_A \end{cases}$  avec  $(a, c) \in \mathbb{R}^2$ .

D'après la question 2, on a alors :

$$D \subset S \Leftrightarrow \begin{cases} a^2 + c^2 = 1 \\ a(x_A - az_A) + c(y_A - cz_A) = 0 \\ (x_A - az_A)^2 + (y_A - cz_A)^2 = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a^2 + c^2 = 1 \\ ax_A + cy_A = z_A \\ x_A^2 + y_A^2 + z_A^2 - 2(ax_A + cy_A)z_A = 1 \end{cases}$$

Et avec  $x_A^2 + y_A^2 - z_A^2 = 1$ , soit  $x_A^2 + y_A^2 = 1 + z_A^2$  (car  $A \in S$ ), ceci donne :

$$D \subset S \Leftrightarrow \begin{cases} a^2 + c^2 = 1 \\ ax_A + cy_A = z_A \\ 1 + 2z_A^2 - 2(ax_A + cy_A)z_A = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a^2 + c^2 = 1 \\ ax_A + cy_A = z_A \\ (ax_A + cy_A)z_A = z_A^2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a^2 + c^2 = 1 \\ ax_A + cy_A = z_A \end{cases}$$

La relation  $a^2 + c^2 = 1$  permet de poser  $\begin{cases} a = \cos \theta \\ c = \sin \theta \end{cases}$ .

De plus,  $\left| \frac{z_A}{\sqrt{1+z_A^2}} \right| < 1$ , donc il existe  $\beta \in ]0, \pi[$  tel que  $\frac{z_A}{\sqrt{1+z_A^2}} = \cos \beta$  et en posant aussi  $\begin{cases} \cos \alpha = \frac{x_A}{\sqrt{x_A^2 + y_A^2}} \\ \sin \alpha = \frac{y_A}{\sqrt{x_A^2 + y_A^2}} \end{cases}$ ,

on a finalement :

$$D \subset S \Leftrightarrow \cos(\theta - \alpha) = \cos \beta \Leftrightarrow \theta - \alpha = \pm \beta [2\pi] \Leftrightarrow \theta = \alpha \pm \beta [2\pi].$$

Soit :

$$D \subset S \Leftrightarrow \begin{cases} a = \cos(\alpha + \beta) \\ c = \sin(\alpha + \beta) \end{cases} \text{ ou } \begin{cases} a = \cos(\alpha - \beta) \\ c = \sin(\alpha - \beta) \end{cases}.$$

Remarquons que  $(\alpha + \beta) - (\alpha - \beta) = 2\beta \in ]0, 2\pi[$ , donc  $(\alpha + \beta) \neq (\alpha - \beta) [2\pi]$  et on obtient deux couples  $(a, b)$  distincts et, comme on a procédé par équivalences, on peut conclure que :

Par tout point de  $S$ , passent deux droites  $D_1$  et  $D_2$  incluses dans  $S$ .

D'après ce que l'on vient de voir, pour tout point de  $S$  passent deux droites  $D_1$  et  $D_2$ , incluses dans  $S$  et

dirigées respectivement par  $\vec{u}_1 \begin{vmatrix} \cos(\alpha + \beta) \\ \sin(\alpha + \beta) \\ 1 \end{vmatrix}$  et  $\vec{u}_2 \begin{vmatrix} \cos(\alpha - \beta) \\ \sin(\alpha - \beta) \\ 1 \end{vmatrix}$ .

Ces deux droites  $D_1$  et  $D_2$  sont perpendiculaires si et seulement si  $\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_2 = 0$ , soit :

$$\cos(\alpha + \beta)\cos(\alpha - \beta) + \sin(\alpha + \beta)\sin(\alpha - \beta) + 1 = \cos(2\beta) + 1 = 0 \Leftrightarrow \cos(2\beta) = -1.$$

Comme  $\beta \in ]0, \pi[$ , on a  $2\beta \in ]0, 2\pi[$  et donc  $\cos(2\beta) = -1$  si et seulement si  $2\beta = \pi$ , soit  $\beta = \frac{\pi}{2}$ .

Avec  $\beta \in ]0, \pi[$ , on a alors  $\beta = \frac{\pi}{2}$  si et seulement si  $\frac{z_A}{\sqrt{1+z_A^2}} = \cos\beta = 0$ , soit  $z_A = 0$ .

Ainsi,  $D_1$  et  $D_2$  sont perpendiculaires si et seulement si  $z_A = 0$ , donc :

Les points de  $S$  pour lesquels  $D_1$  et  $D_2$  sont perpendiculaires sont les points de  $S \cap (xOy)$ .

Dans ce cas, (avec les notations précédentes), on a  $x_A^2 + y_A^2 - z_A^2 = x_A^2 + y_A^2 = 1$  et  $\begin{cases} x_A = \cos \alpha \\ y_A = \sin \alpha \end{cases}$ , et on obtient les systèmes d'équations cartésiennes respectifs :

$$D_1 : \begin{cases} x = \cos\left(\alpha + \frac{\pi}{2}\right)z + \cos \alpha \\ y = \sin\left(\alpha + \frac{\pi}{2}\right)z + \sin \alpha \end{cases} \quad \text{et} \quad D_2 : \begin{cases} x = \cos\left(\alpha - \frac{\pi}{2}\right)z + \cos \alpha \\ y = \sin\left(\alpha - \frac{\pi}{2}\right)z + \sin \alpha \end{cases}.$$

Soit :

$$D_1 : \begin{cases} x = -\sin \alpha z + \cos \alpha \\ y = \cos \alpha z + \sin \alpha \end{cases} \quad \text{et} \quad D_2 : \begin{cases} x = \sin \alpha z + \cos \alpha \\ y = -\cos \alpha z + \sin \alpha \end{cases}$$